

Různé algoritmy mají různou složitost

Algoritmus a program není totéž

Řazení

Cvičení

Navrhněte a popište algoritmus pro seřazení balíčku karet.

- **Smíte používat jen jednu ruku a v ní smíte držet vždy nanejvýš jednu kartu.**
- **Během řazení můžete (a musíte) odkládat karty do několika pomocných balíčků.**
- **Z každého balíčku je vidět a je známa pouze hodnota vrchní karty.**

Úkolem je sestavit algoritmus tak, aby využíval co nejmenšího počtu pomocných balíčků.

Řazení

Selection Sort

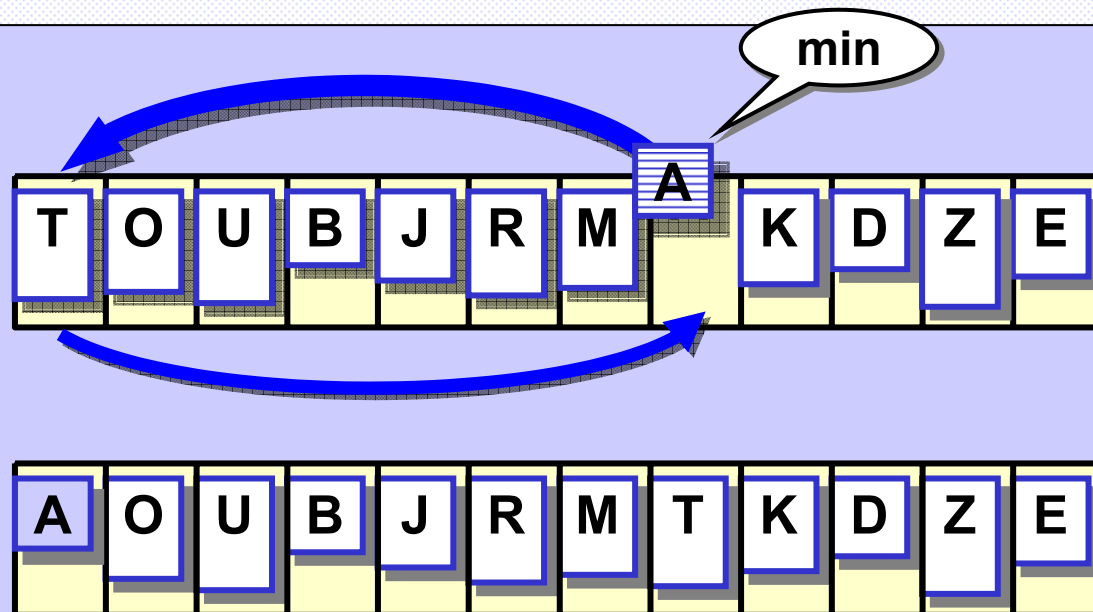
Řazení výběrem (minima nebo maxima)

Selection Sort

Start

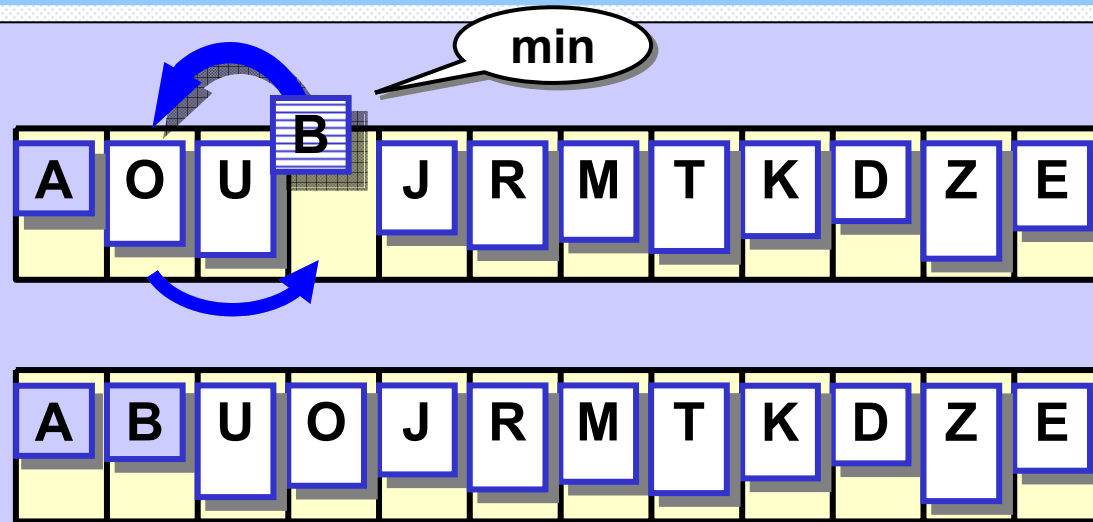
T	O	U	B	J	R	M	A	K	D	Z	E
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

Krok 1

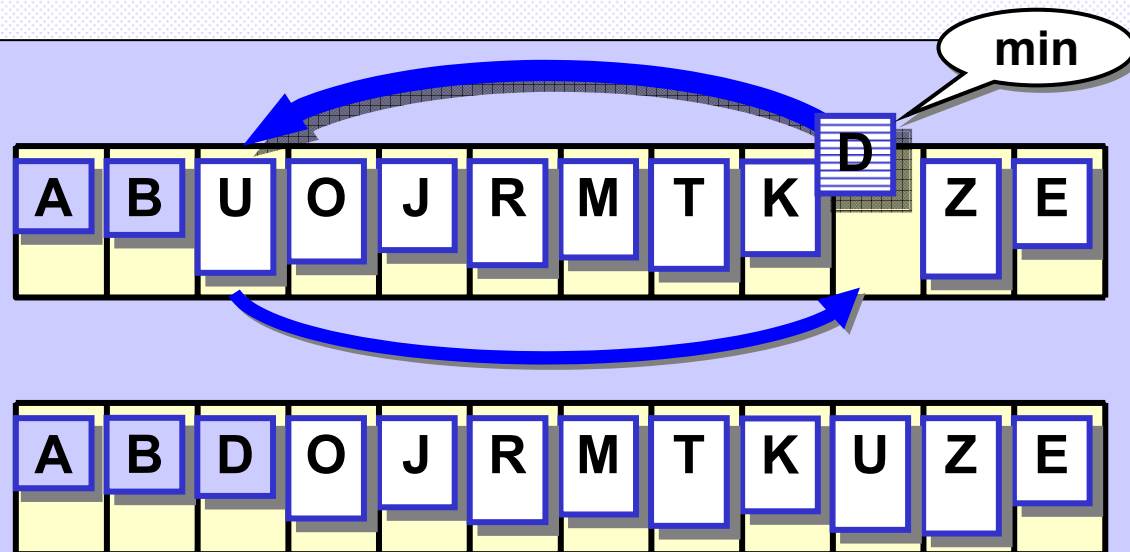


Selection Sort

Krok 2



Krok 3

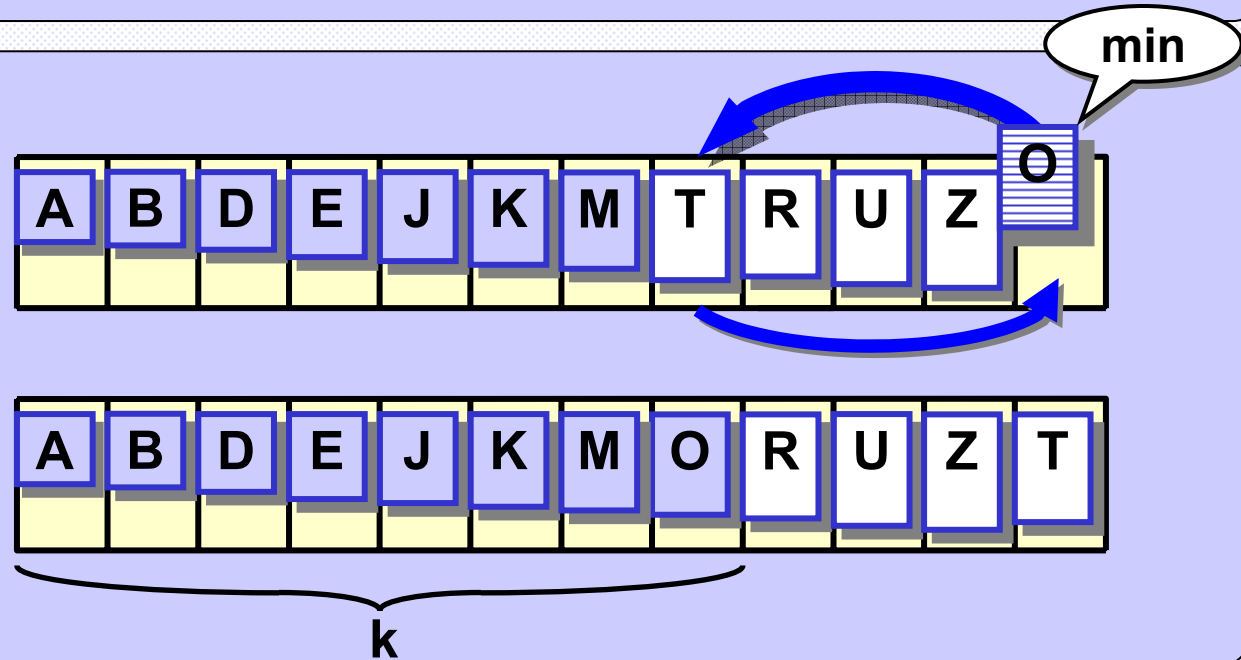


Selection Sort

...

...

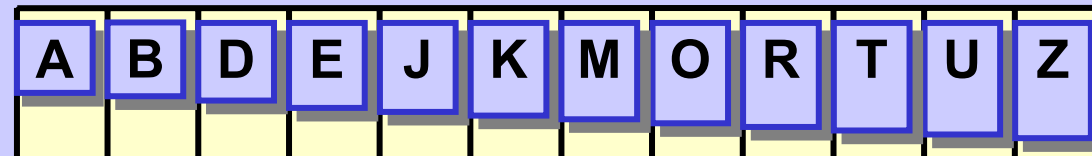
Krok k



...

...

seřazeno

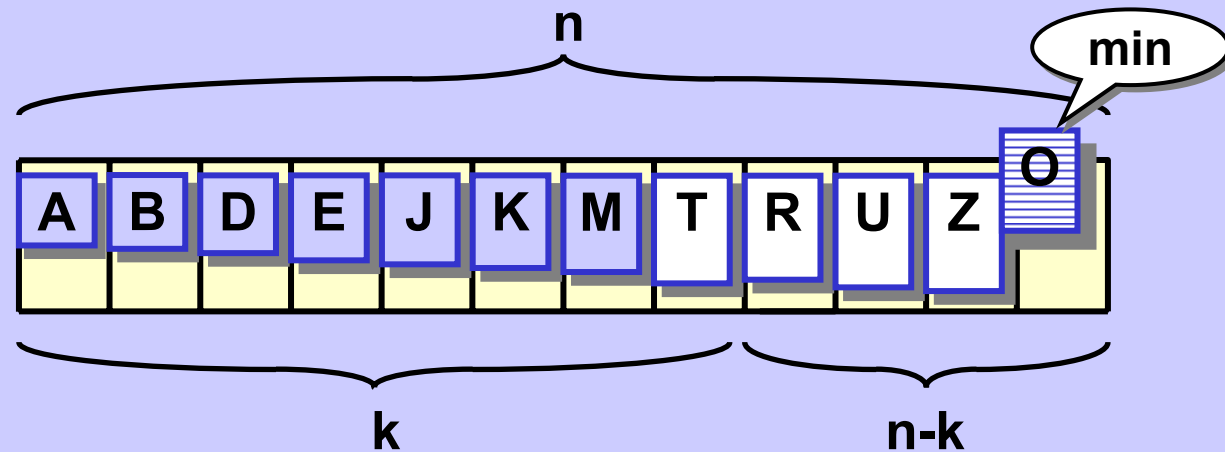


Selection Sort

```
for (i = 0; i < n-1; i++) {  
    // select min  
    jmin = i;  
    for (j = i+1; j < n; j++) {  
        if (a[j] < a[jmin]) {  
            jmin = j;  
        }  
    }  
    // put min  
    min = a[jmin];  
    a[jmin] = a[i];  
    a[i] = min;  
}
```

Selection Sort

Krok k



Výběr minima



.....

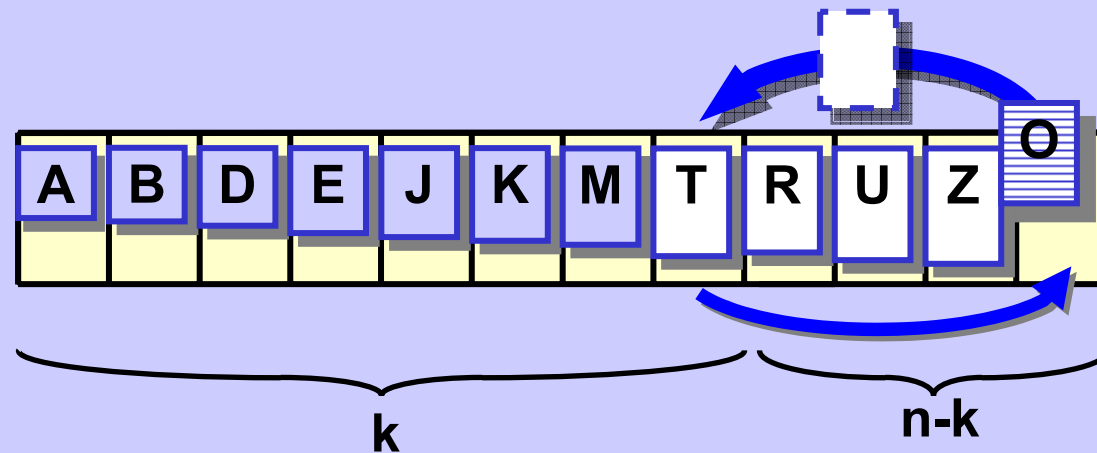
(n-k) testů

Celkem
testů

$$\sum_{k=1}^{n-1} (n-k) = \sum_{k=1}^{n-1} n - \sum_{k=1}^{n-1} k = n(n-1) - \frac{n(n-1)}{2} = \frac{1}{2}(n^2 - n)$$

Selection Sort

Krok k



přesuny

3

Celkem
přesunů

$$\sum_{k=1}^{n-1} 3 = 3(n-1)$$

Selection Sort

Shrnutí

**Celkem
testů**

$$\frac{1}{2}(n^2 - n) = \Theta(n^2)$$

**Celkem
přesunů**

$$3(n - 1) = \Theta(n)$$

**Celkem
operací**

$$\frac{1}{2}(n^2 - n) + 3(n - 1) = \Theta(n^2)$$

Asymptotická složitost Selection Sortu je $\Theta(n^2)$

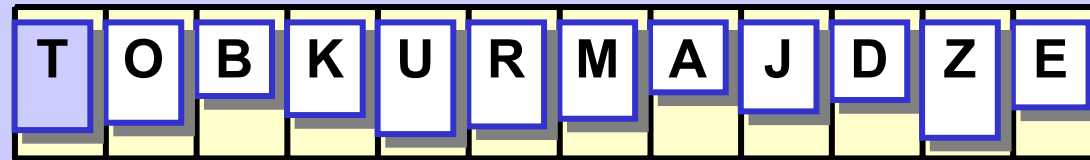
Řazení

Insertion Sort

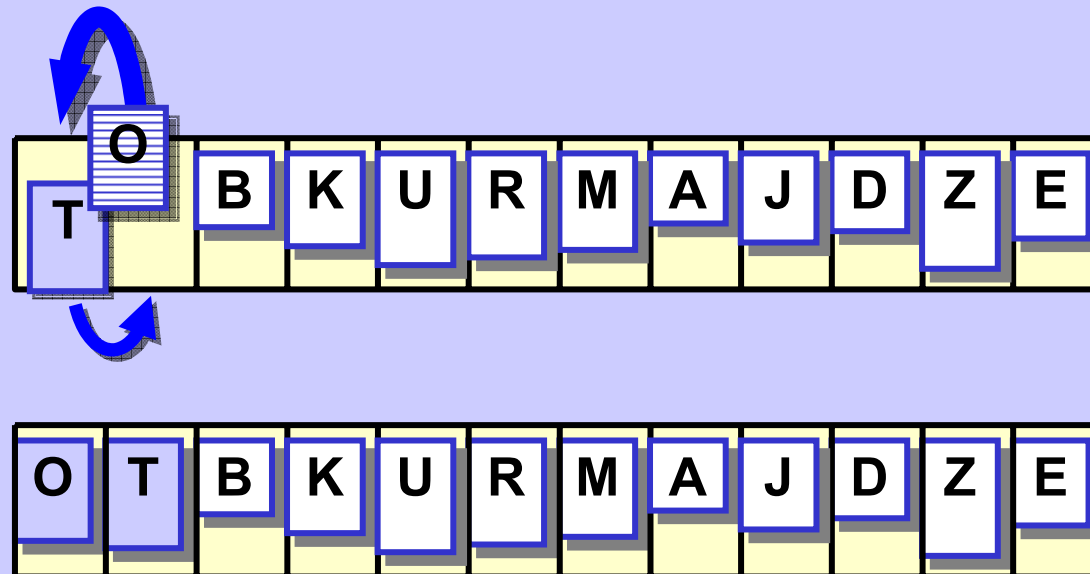
Řazení vkládáním (na adekvátní pozici)

Insertion Sort

Start

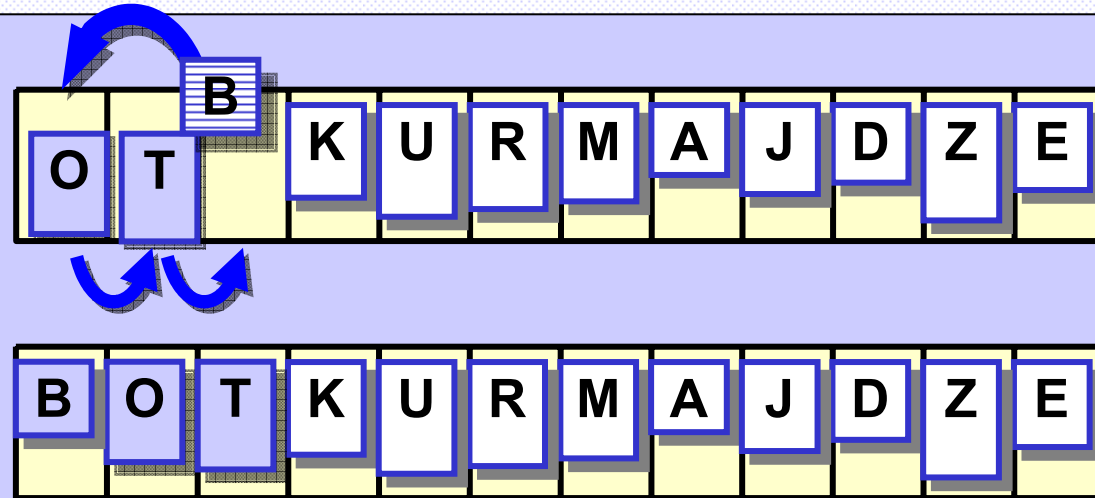


Krok 1

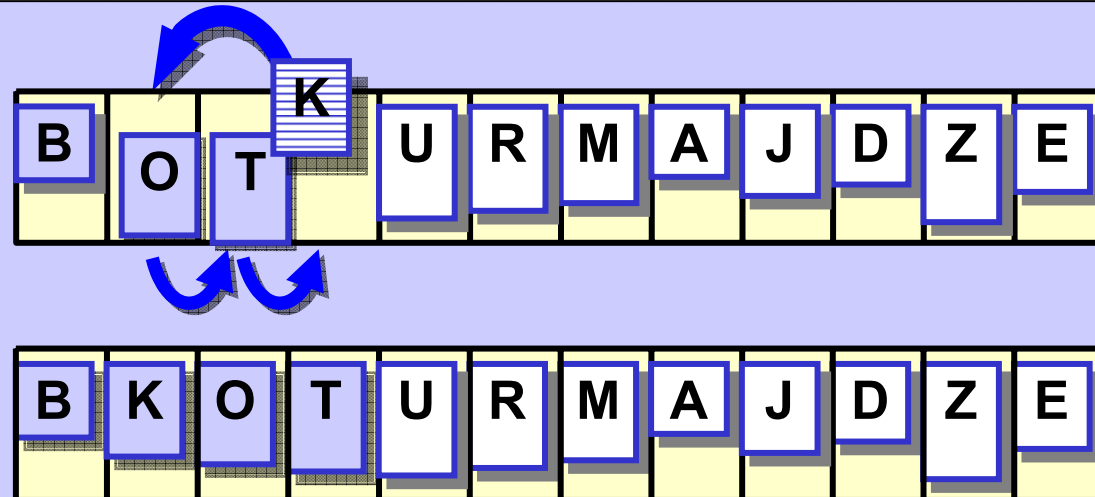


Insertion Sort

Krok 2



Krok 3

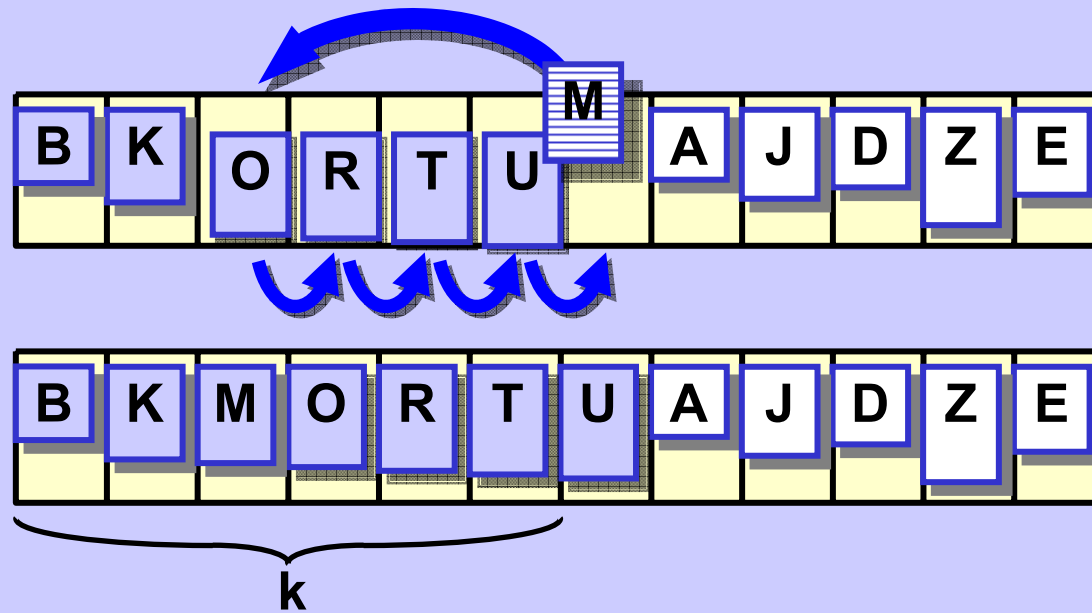


Insertion Sort

...

...

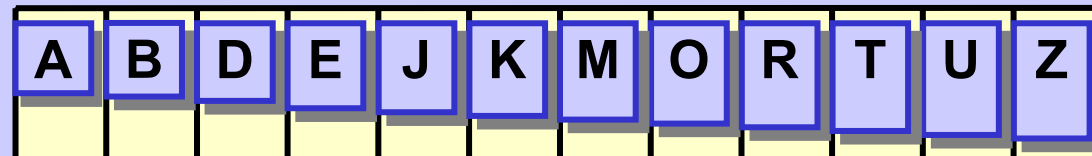
Krok k



...

...

seřazeno

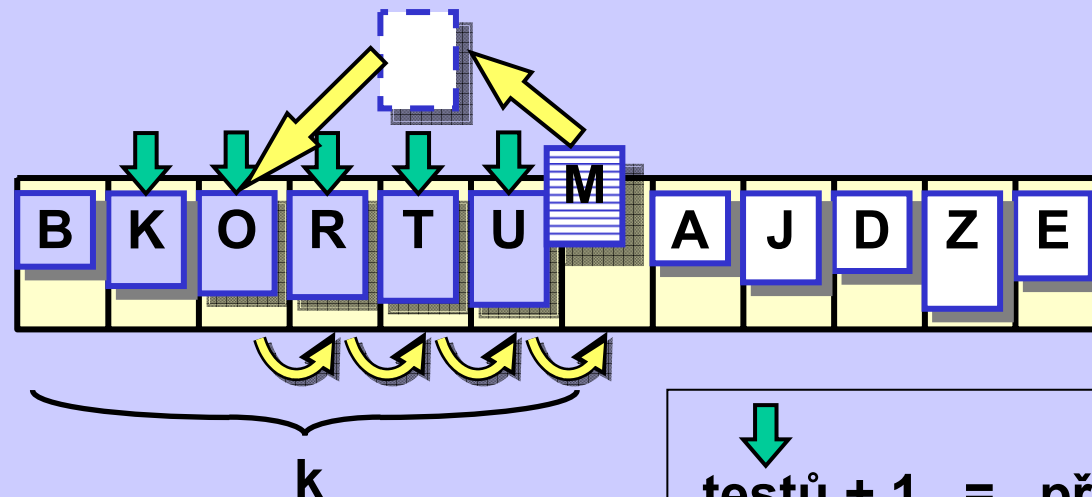


Insertion Sort

```
for (i = 1; i < n; i++) {  
    // find & make  
    // place for a[i]  
  
    insVal = a[i];  
    j = i-1;  
    while ((j >= 0) && (a[j] > insVal)) {  
        a[j+1] = a[j];  
        j--;  
    }  
  
    // insert a[i]  
    a[j+1] = insVal;  
}
```

Insertion Sort

Krok k



testů

1

nejlepší případ

k

nejhorší případ

$(k+1)/2$

průměrný případ

přesunů

2

nejlepší případ

k+1

nejhorší případ

$(k+3)/2$

průměrný případ

Insertion Sort

Shrnutí

**Celkem
testů**

$$n - 1$$

$$= \Theta(n)$$

nejlepší případ

$$(n^2 - n)/2$$

$$= \Theta(n^2)$$

nejhorší případ

$$(n^2 + n - 2)/4$$

$$= \Theta(n^2)$$

průměrný případ

**Celkem
přesunů**

$$2n - 2$$

$$= \Theta(n)$$

nejlepší případ

$$(n^2 + n - 2)/2$$

$$= \Theta(n^2)$$

nejhorší případ

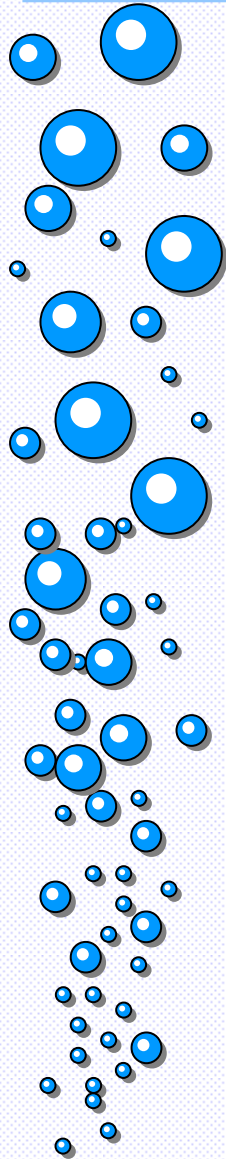
$$(n^2 + 5n - 6)/4$$

$$= \Theta(n^2)$$

průměrný případ

Asymptotická složitost Insertion Sortu je $O(n^2)$ (!!)

Řazení



Bubble Sort

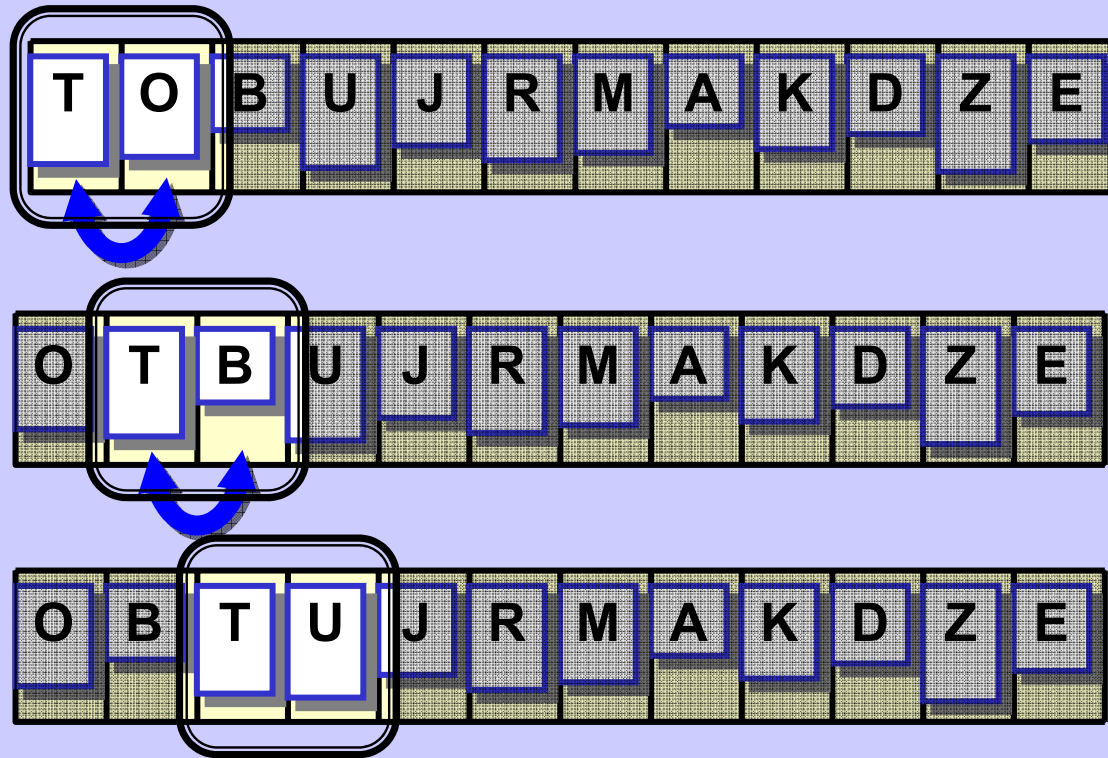
Bublínkové řazení

Bubble Sort

Start

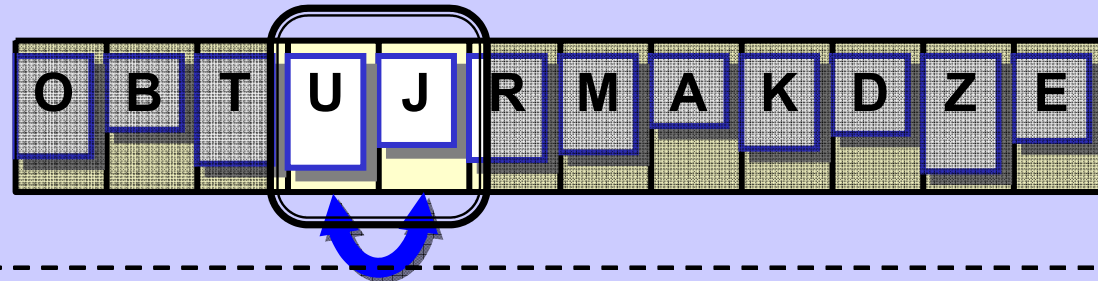
T O B U J R M A K D Z E

Fáze 1

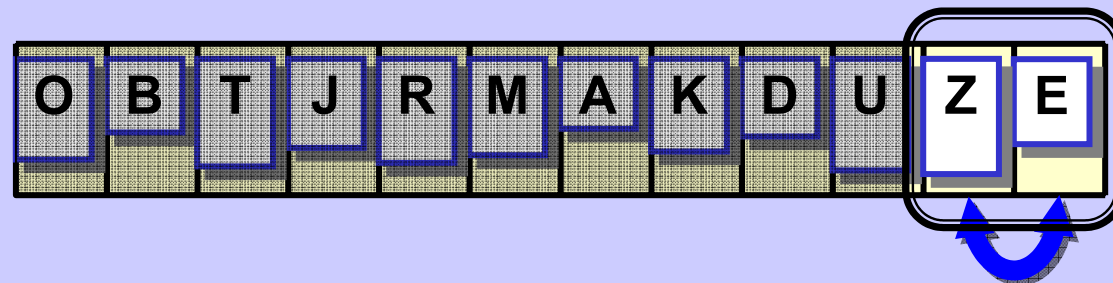


Bubble Sort

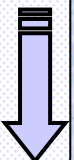
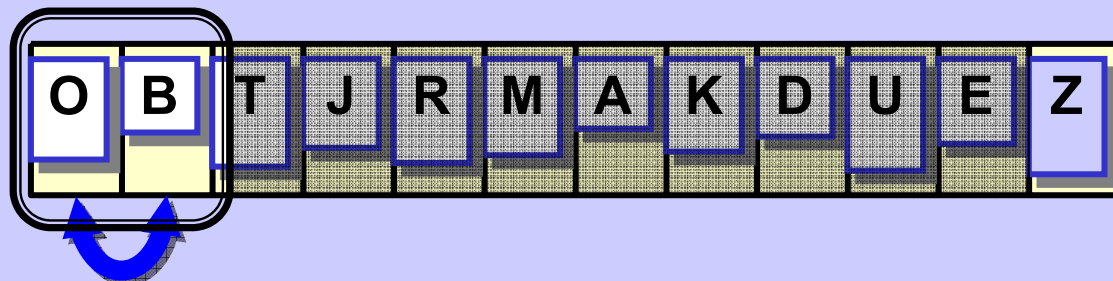
Fáze 1



... etc ...



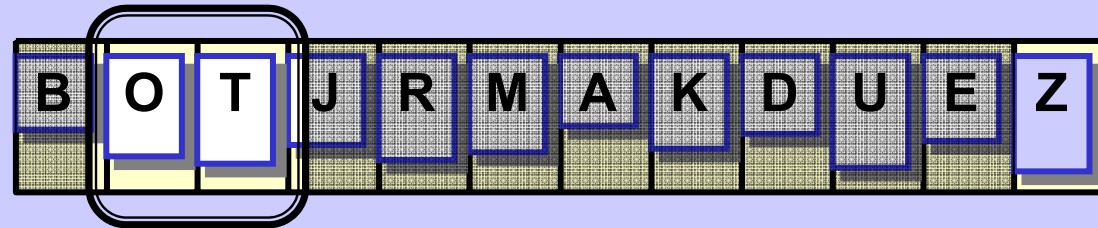
Fáze 2



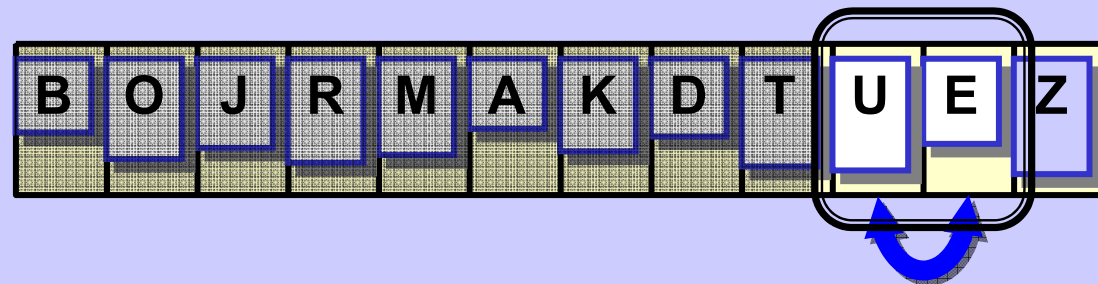
Algoritmus a program není totéž

Bubble Sort

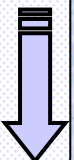
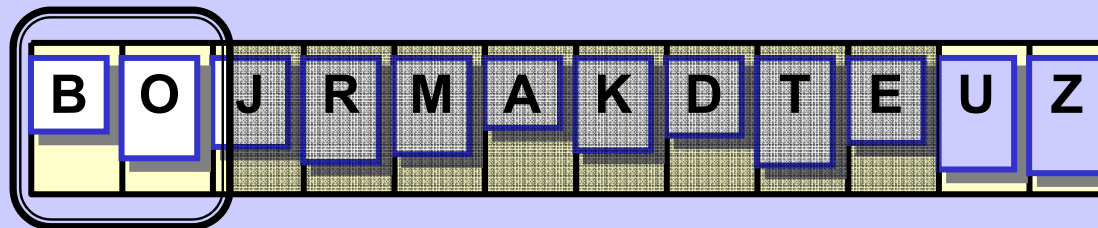
Fáze 2



... etc ...



Fáze 3

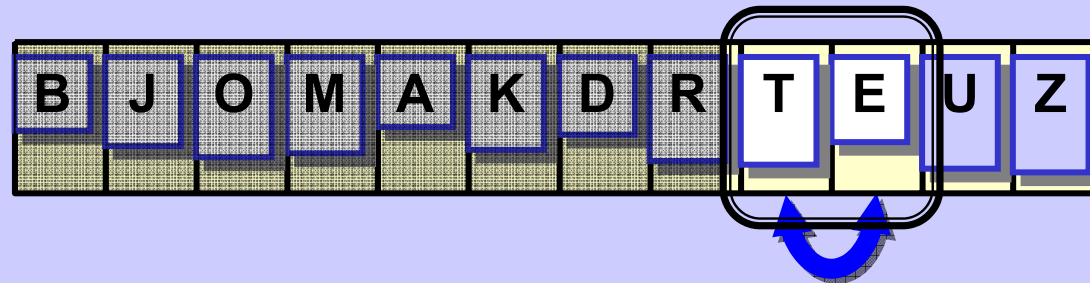


Algoritmus a program není totéž

Bubble Sort

Fáze 3

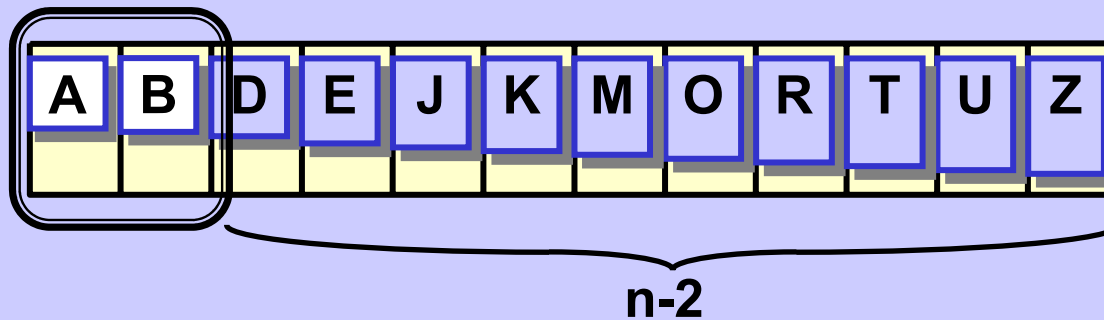
... atd ...



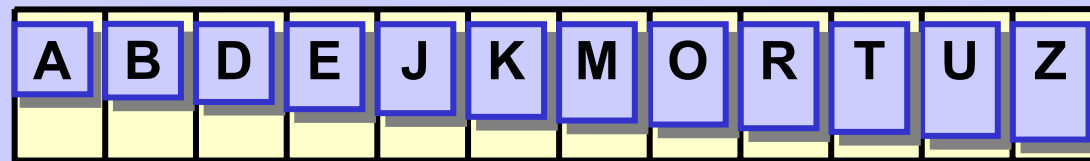
...

...

Fáze n-1



seřazeno



Bubble Sort

```
for (lastPos = n-1; lastPos > 0; lastPos--)  
  for (j = 0; j < lastPos; j++)  
    if (a[j] > a[j+1]) swap(a, j, j+1);
```

Shrnutí

**Celkem
testů**

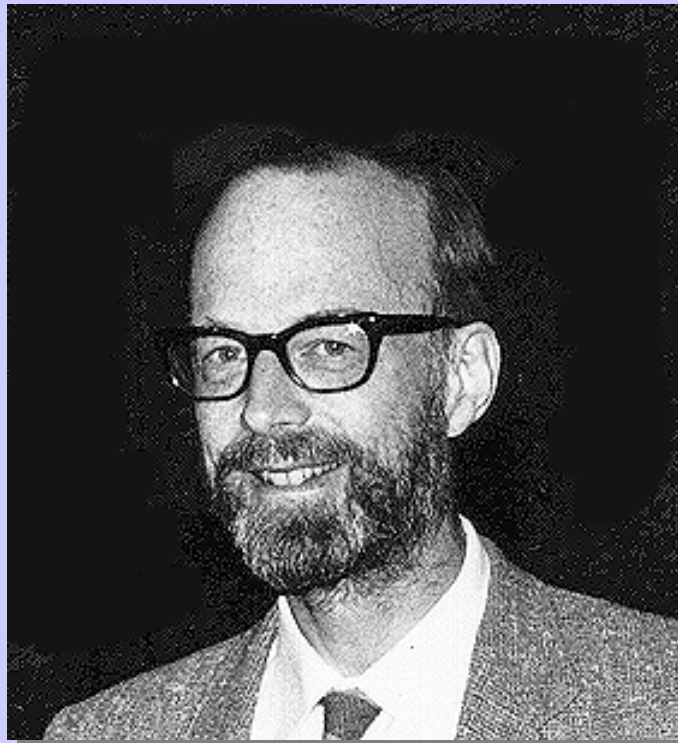
$$(n-1) + (n-2) + \dots + 2 + 1 = \frac{1}{2}(n^2 - n) = \Theta(n^2)$$

**Celkem
přesunů**

$$0 = \Theta(1) \quad \text{nejlepší případ}$$
$$\frac{1}{2}(n^2 - n) = \Theta(n^2) \quad \text{nejhorší případ}$$

Asymptotická složitost Bubble Sortu je $\Theta(n^2)$

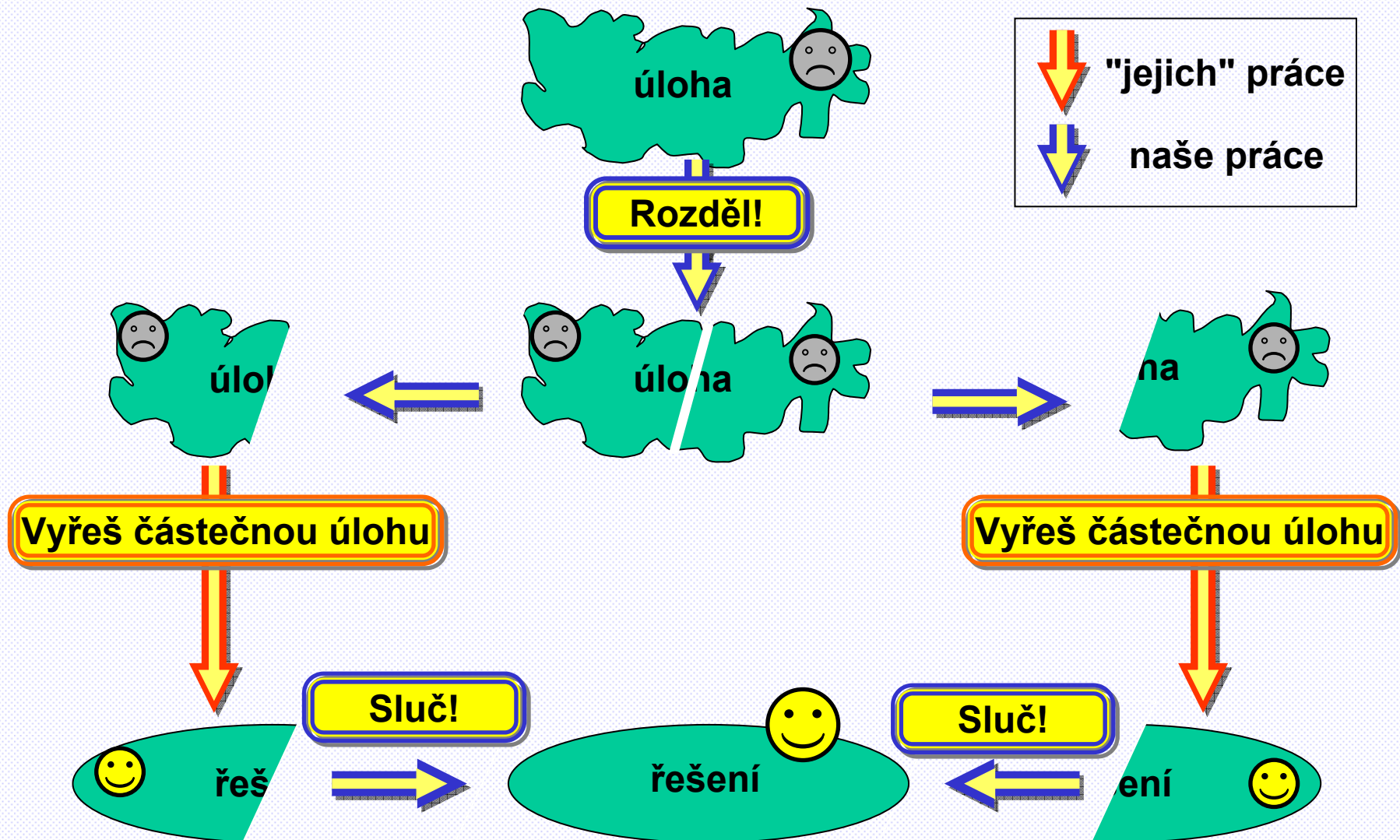
QuickSort



Sir Charles Antony Richard Hoare

C. A. R. Hoare: Quicksort. Computer Journal, Vol. 5, 1, 10-15 (1962)

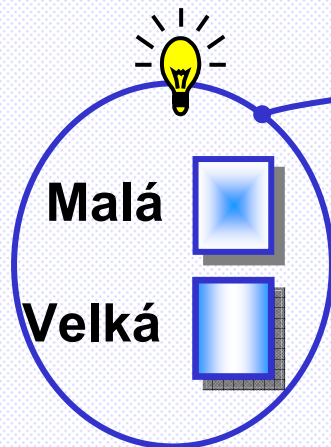
Rozděl a Panuj! Divide & Conquer! Divide et Impera!



QuickSort

Myšlenka

Start



Divide & Conquer!

M A K D R B T O J U Z E

M A K D R B T O J U Z E

Rozděľ!

E A K D J B T O R U Z M

Malá

Velká

Algoritmus a program není totéž

QuickSort

Dvě
samostatné
úlohy

E A K D J B

Rozdě!

B A D K J E

Čtyři
samostatné
úlohy

B A D

Rozdě!

atd...

K J E

Rozdě!

atd...

M O R

Rozdě!

atd...

U Z T

Rozdě!

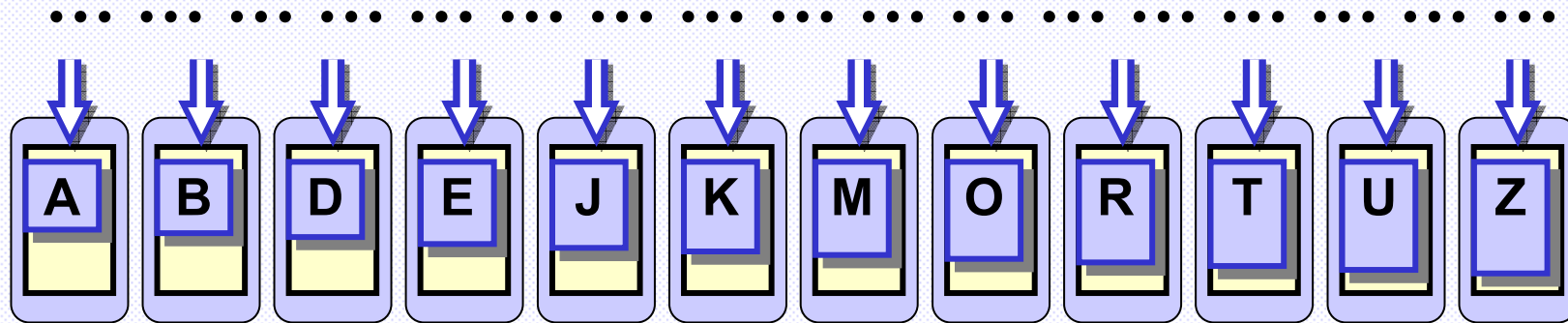
atd...

Rozděluj!

...

Algoritmus a program není totéž

QuickSort

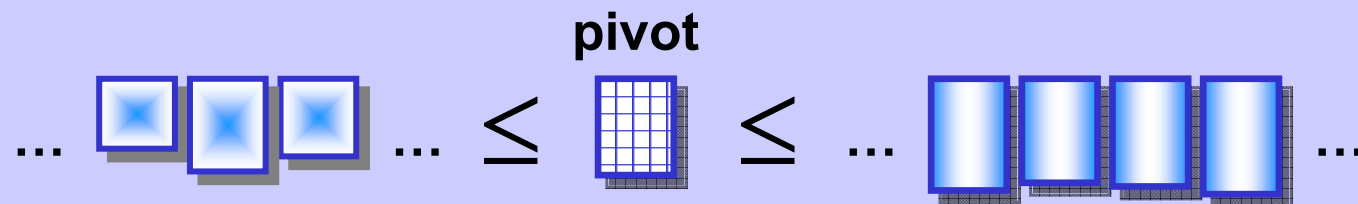


Opanováno!

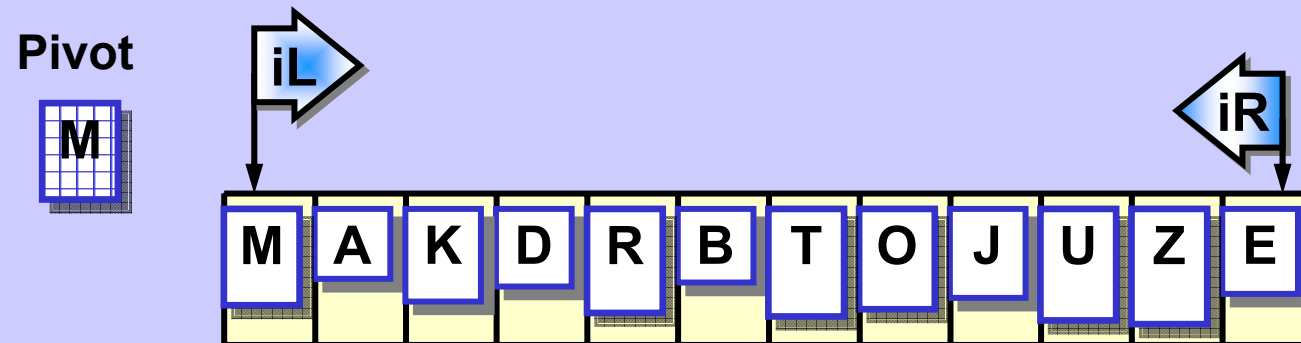
QuickSort

Dělení

pivot



Init

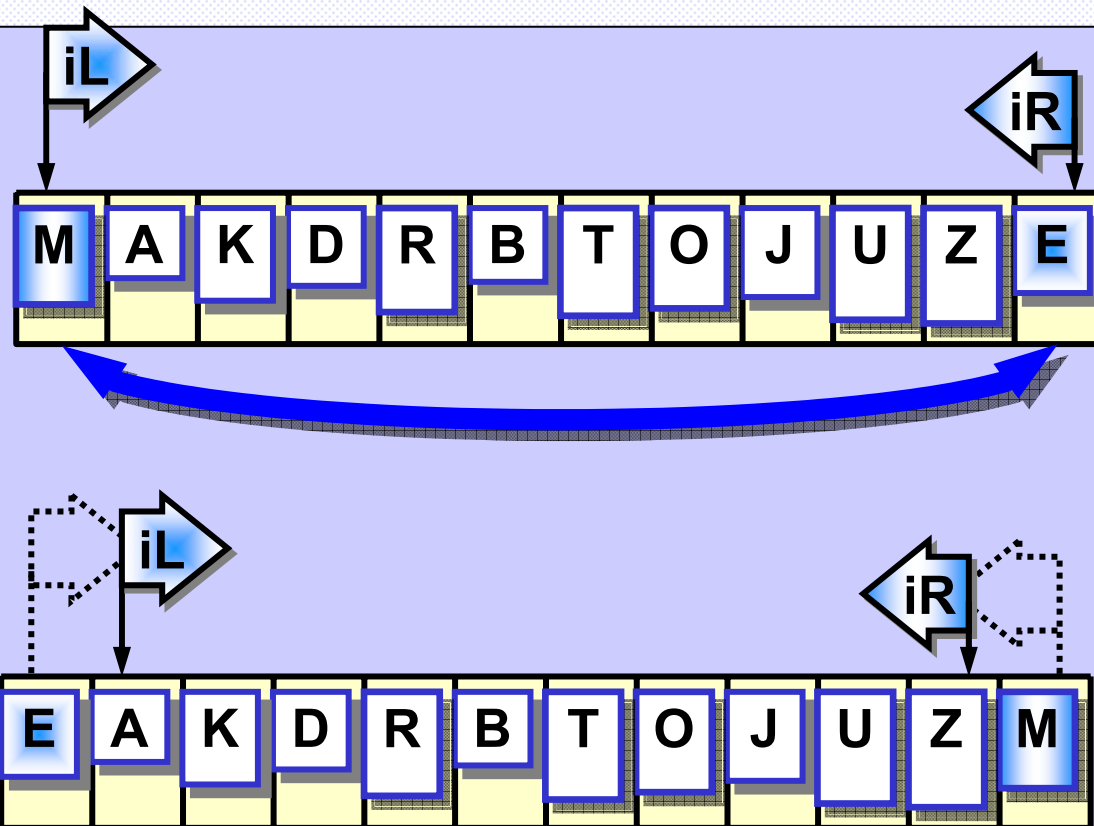
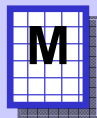


QuickSort

Dělení

Krok 1

Pivot

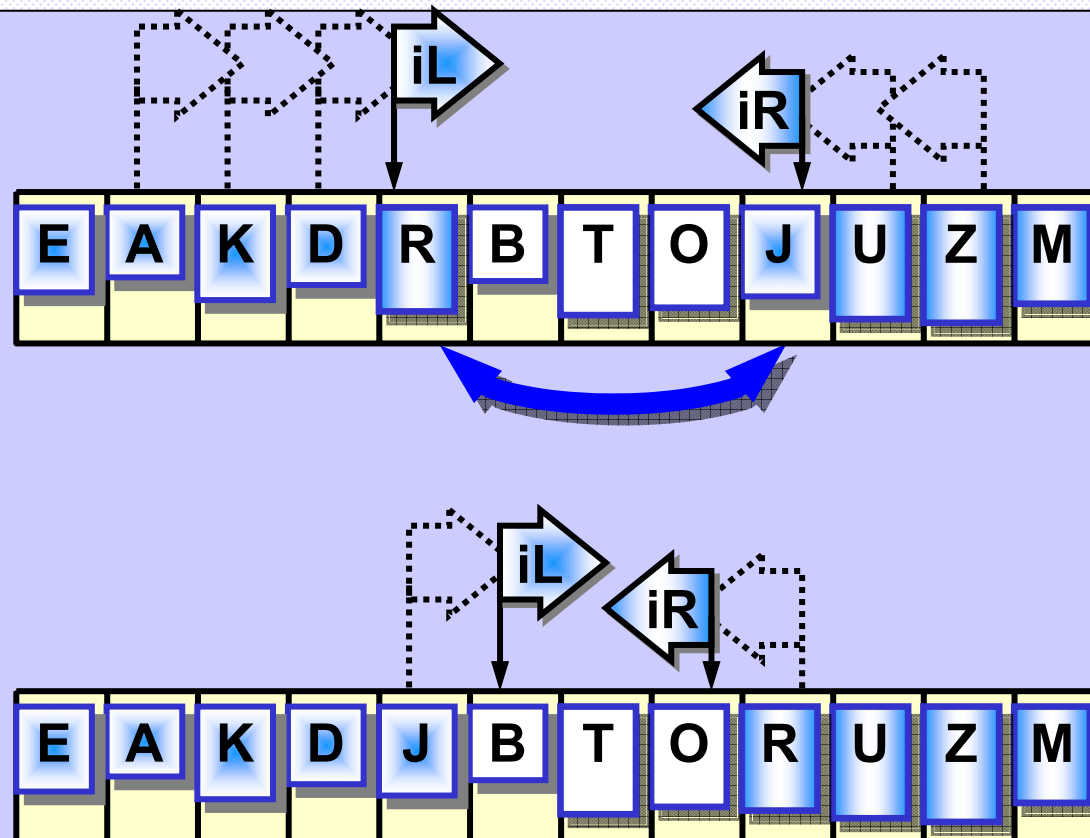
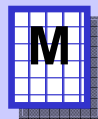


QuickSort

Dělení

Krok 2

Pivot

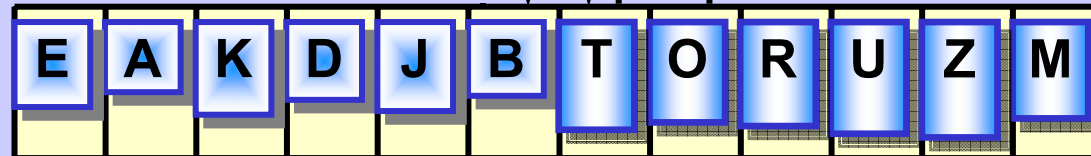


QuickSort

Dělení

Krok 3

Pivot

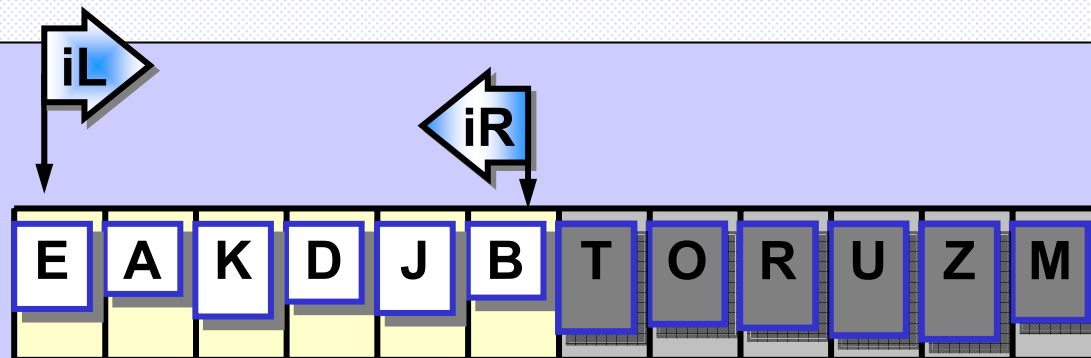


$iR < iL$ Stop

Rozděl!

Init

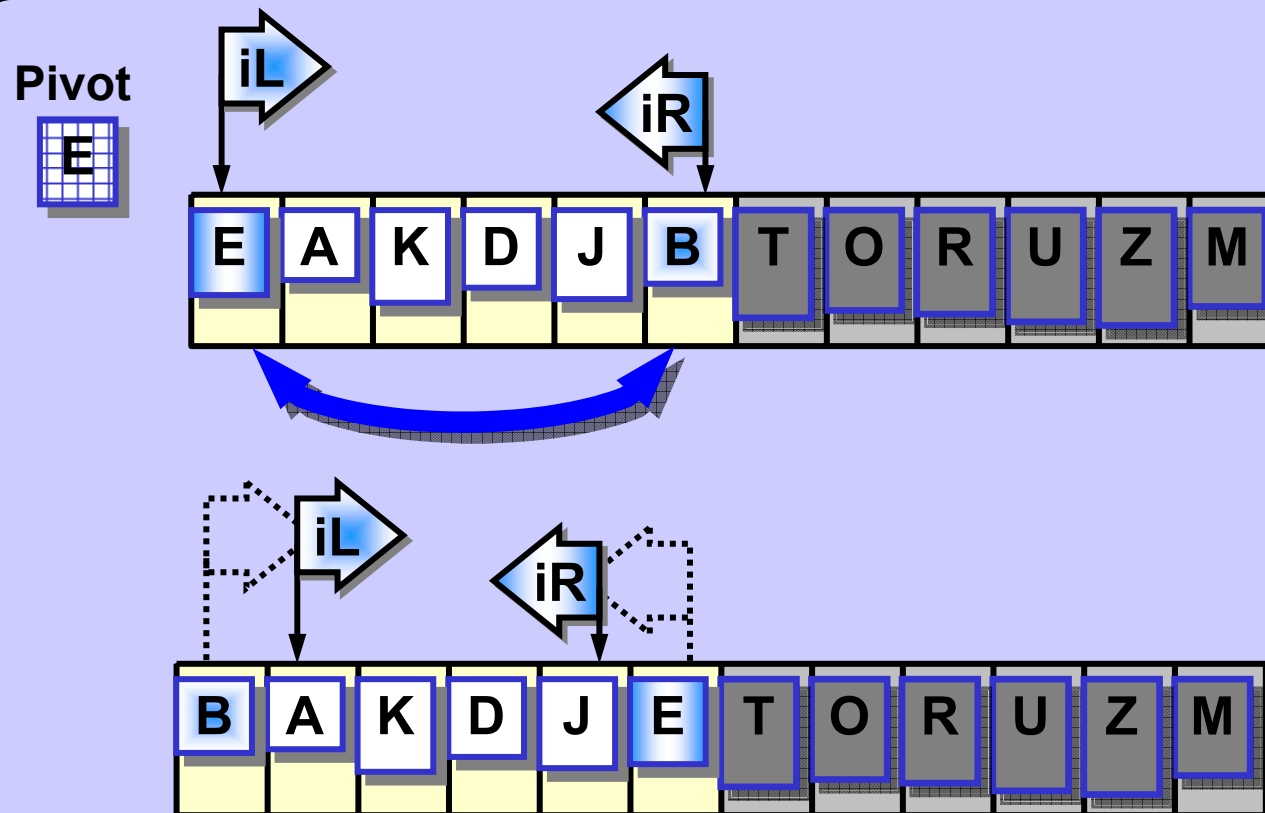
Pivot



QuickSort

Dělení

Krok 1



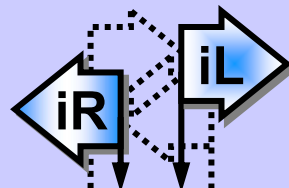
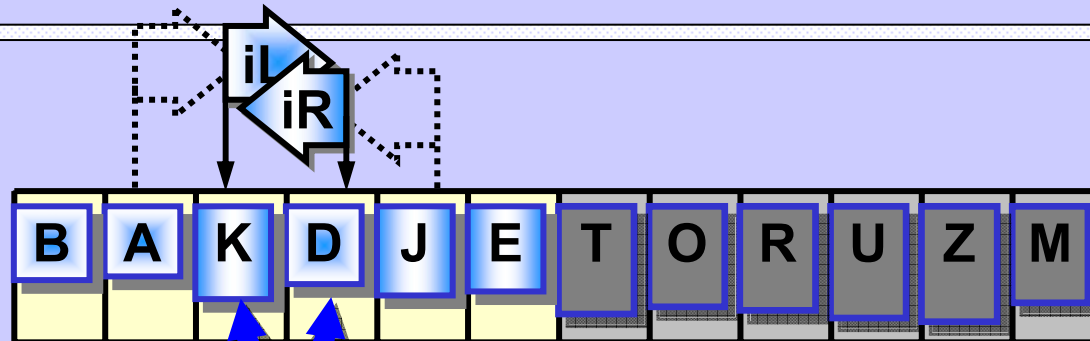
QuickSort

Dělení

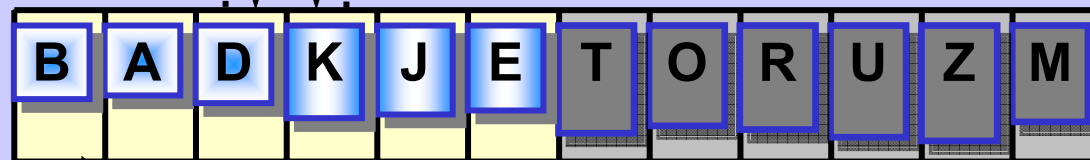
Krok 2

Pivot

E



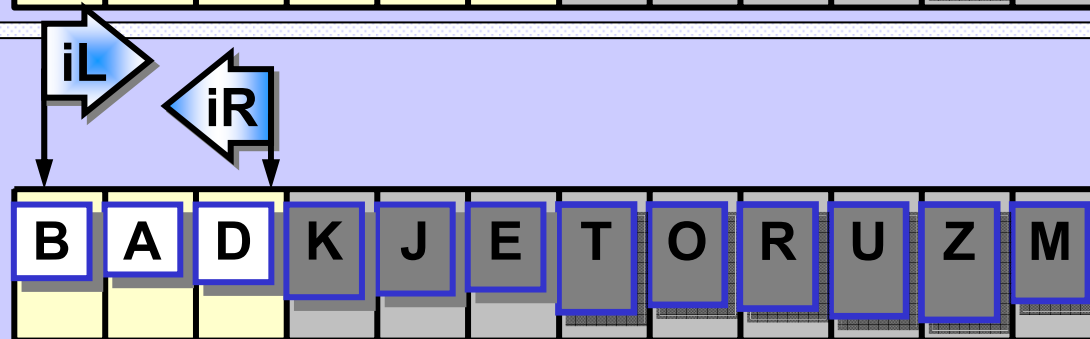
$iR < iL$ Stop



Rozděl!

Pivot

B

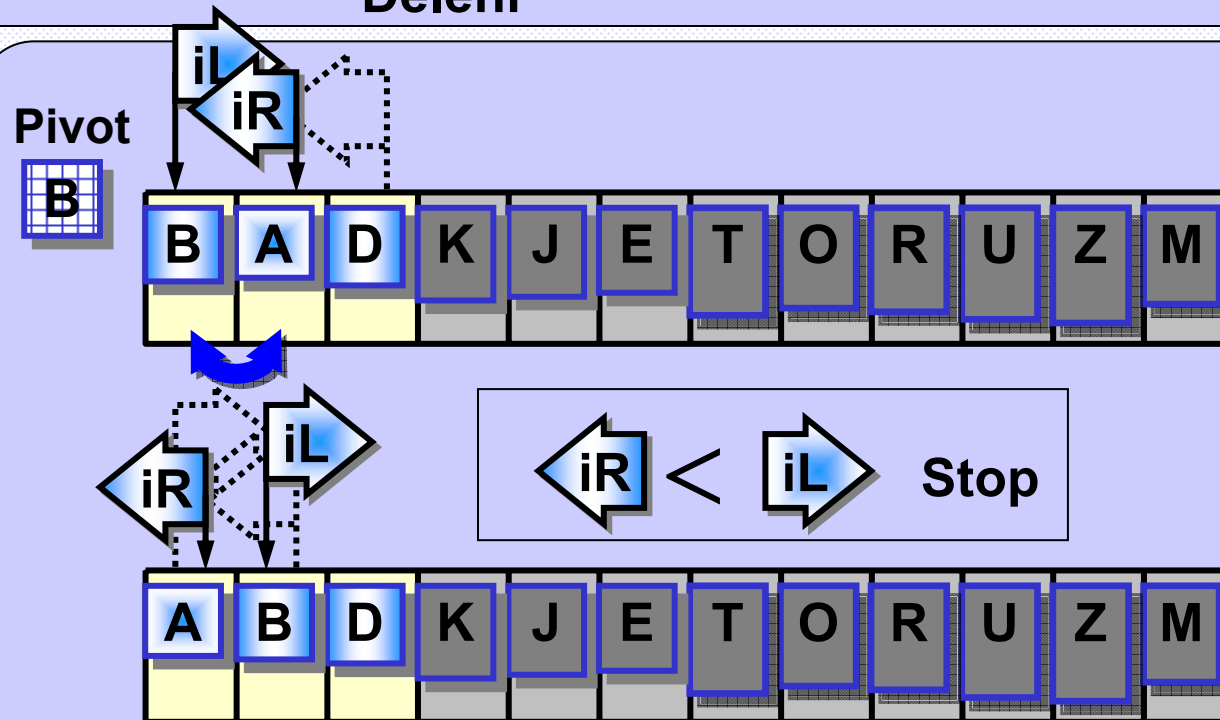


Init

QuickSort

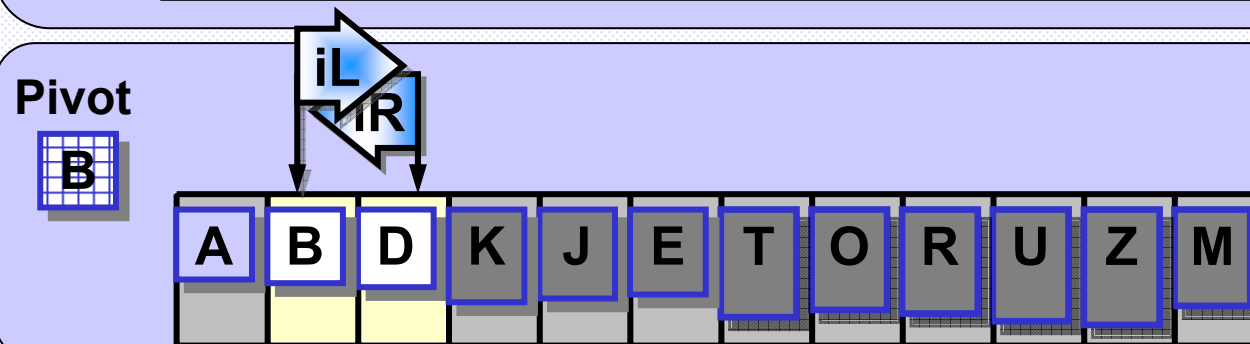
Dělení

Krok 1



Rozděl!

Init



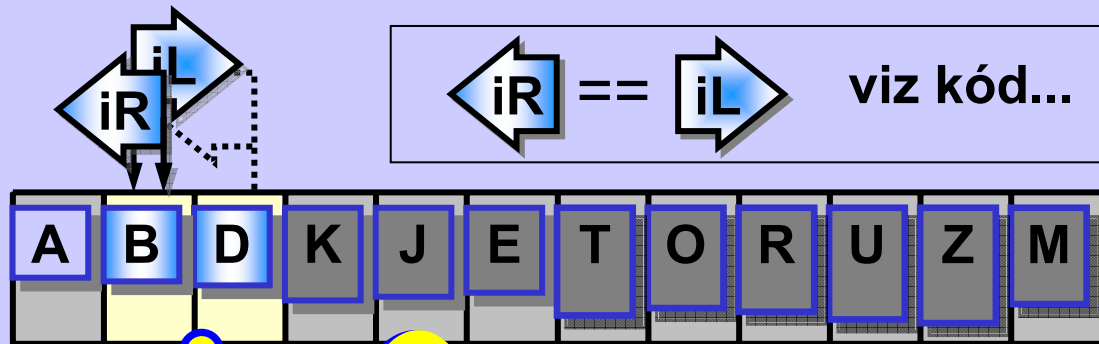
QuickSort

Dělení

Krok 1

Pivot

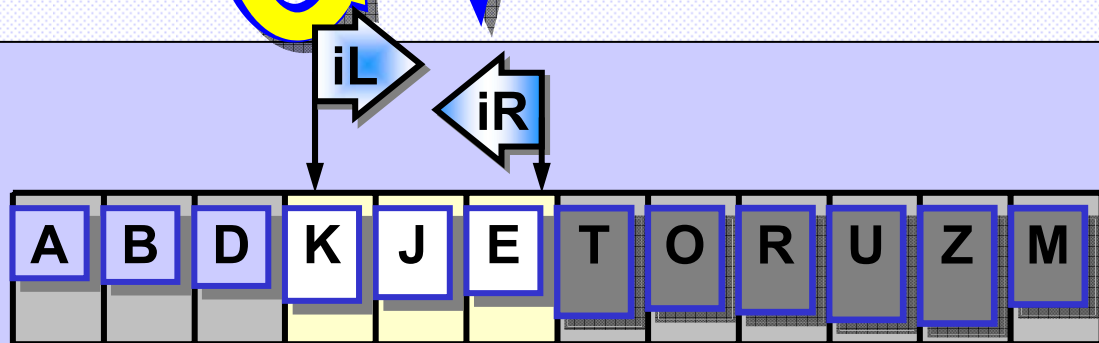
B



Další
oddíl

Pivot

K



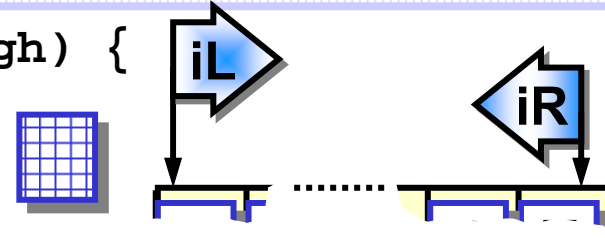
Init

atd...

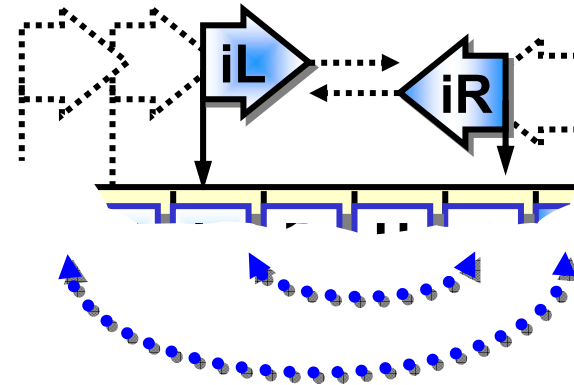
atd...

QuickSort

```
void qSort(Item a[], int low, int high) {
    int iL = low, iR = high;
    Item pivot = a[low];
```



```
do {
    while (a[iL] < pivot) iL++;
    while (a[iR] > pivot) iR--;
    if (iL < iR) {
        swap(a, iL, iR);
        iL++; iR--;
    }
    else
        if (iL == iR) { iL++; iR--;}
} while( iL <= iR);
```



```
if (low < iR) qSort(a, low, iR);
if (iL < high) qSort(a, iL, high);
}
```

Rozděli!

QuickSort

Levý index se nastaví na začátek zpracovávaného úseku pole, pravý na jeho konec, zvolí se pivot.

Cyklus (rozdělení na „malé“ a „velké“) :

Levý index se pohybuje doprava
a zastaví se na prvku větším nebo rovném pivotovi.

Pravý index se pohybuje doleva
a zastaví se na prvku menším nebo rovném pivotovi.

Pokud je levý index ještě před pravým,
příslušné prvky se prohodí,
a oba indexy se posunou o 1 ve svém směru.

Jinak pokud se indexy rovnají,
jen se oba posunou o 1 ve svém směru.

Cyklus se opakuje, dokud se indexy neprekříží,
tj. pravý se dostane před levého.

Následuje rekurzivní volání (zpracování „malých“ a „velkých“ zvlášť)
na úsek od začátku do pravého(!) indexu včetně
a na úsek od levého(!) indexu včetně až do konce,
má-li příslušný úsek délku větší než 1.

QuickSort

Asymptotická složitost

**Celkem
přesunů a testů**

$\Theta(n \cdot \log_2(n))$

nejlepší případ

$\Theta(n \cdot \log_2(n))$

průměrný případ

$\Theta(n^2)$

nejhorší případ

Asymptotická složitost Quick Sortu je $O(n^2)$, ...

... ale! :

“Očekávaná” složitost Quick Sortu je $\Theta(n \cdot \log_2(n))$ (!!)

Sorting



Porovnání efektivity



N	N^2	$N \times \log_2(N)$	$\frac{N^2}{N \times \log_2(N)}$	zpoma- lení (1~1sec)
1	1	0		
10	100	33.2	3.0	3 sec
100	10 000	6 64.4	15.1	15 sec
1 000	1 000 000	9 965.8	100.3	1.5 min
10 000	100 000 000	132 877.1	752.6	13 min
100 000	10 000 000 000	1 660 964.0	6 020.6	1.5 hod
1 000 000	1 000 000 000 000	19 931 568.5	50 171.7	14 hod
10 000 000	100 000 000 000 000	232 534 966.6	430 042.9	5 dnů

tab. 1

Stabilita řazení

Stabilní řazení nemění pořadí prvků se stejnou hodnotou.

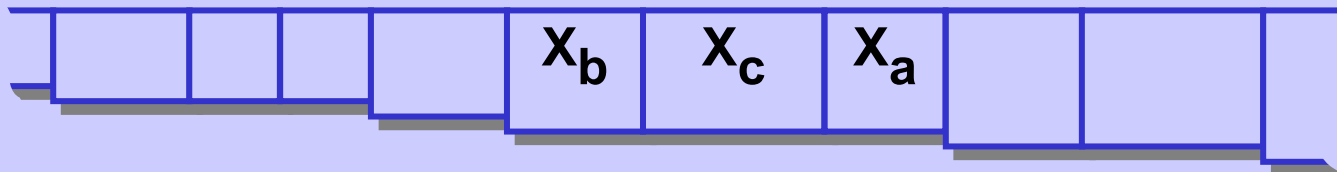
Neseřazená data

Hodnoty X_i jsou totožné



Seřad'

Seřazená data



Stabilita řazení

B₁ D₁ C₁ A₁ C₂ B₂ A₂ D₂ B₃ A₃ D₃ C₃

Insert
Bubble

-- Stabilní
implementace



A₁ A₂ A₃ B₁ B₂ B₃ C₁ C₂ C₃ D₁ D₂ D₃

B₁ D₁ C₁ A₁ C₂ B₂ A₂ D₂ B₃ A₃ D₃ C₃

Insert
Bubble

-- Nestabilní
implementace



QuickSort
Select Sort

Vždy
nestabilní!!

A₂ A₁ A₃ B₂ B₃ B₁ C₃ C₁ C₂ D₃ D₂ D₁

Různé algoritmy mají různou složitost

Algoritmus a program není totéž