

Různé algoritmy mají různou složitost

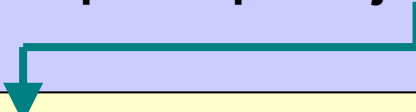
Algoritmus a program není totéž

Stabilní řazení

záznam:


Jméno	Příjmení
-------	----------

Vstup: seznam seřazen
pouze podle jména




Andrew	Cook
Andrew	Amundsen
Andrew	Brown
Barbara	Cook
Barbara	Brown
Barbara	Amundsen
Charles	Amundsen
Charles	Cook
Charles	Brown

stabilní řazení
seřad' záznamy
pouze podle
příjmení



Výstup: seznam seřazen
podle jména i příjmení



Andrew	Amundsen
Barbara	Amundsen
Charles	Amundsen
Andrew	Brown
Barbara	Brown
Charles	Brown
Andrew	Cook
Barbara	Cook
Charles	Cook

Pořadí záznamů se stejným příjmením se nezměnilo

Nestabilní řazení

záznam:

Jméno	Příjmení
-------	----------

Vstup: seznam seřazen
pouze podle jména

Andrew	Cook
Andrew	Amundsen
Andrew	Brown
Barbara	Cook
Barbara	Brown
Barbara	Amundsen
Charles	Amundsen
Charles	Cook
Charles	Brown

QuickSort



seřad' záznamy
pouze podle
příjmení

Výstup: původní pořadí jmen
je ztraceno

seřazeno

Barbara	Amundsen
Andrew	Amundsen
Charles	Amundsen
Barbara	Brown
Charles	Brown
Andrew	Brown
Charles	Cook
Andrew	Cook
Barbara	Cook

Pořadí záznamů se stejným příjmením se změnilo

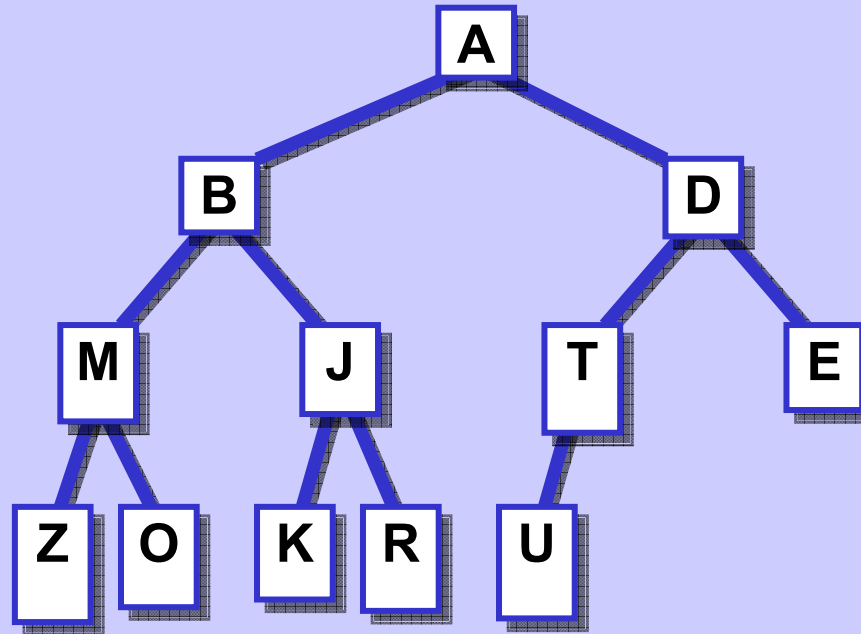
Řazení

Heap sort

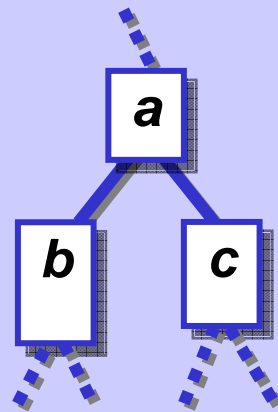
Řazení haldou

Halda

Halda



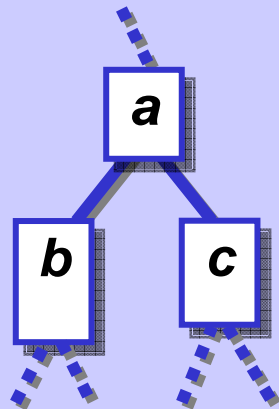
Pravidlo haldy



$$a \leq b \ \&\& \ a \leq c$$

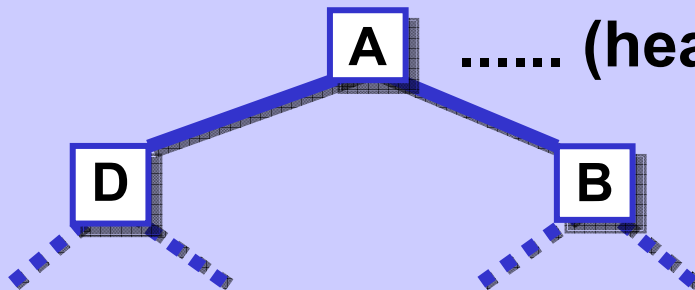
Halda

Terminologie



a predecessor, parent of **b** **c**
..... předchůdce, rodič

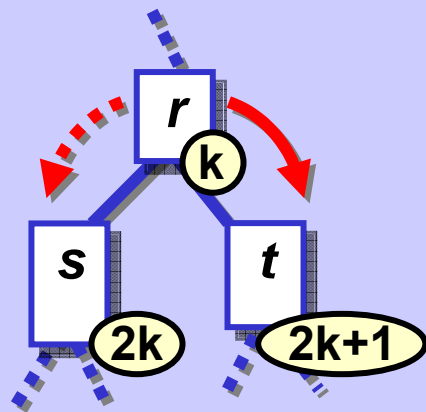
b, **c** successor, child of **a**
..... následník, potomek



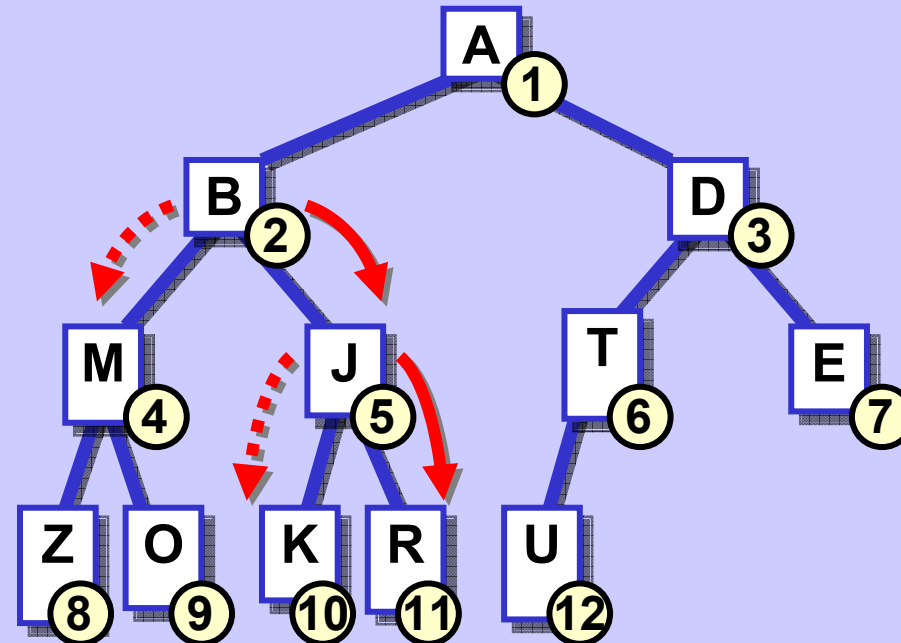
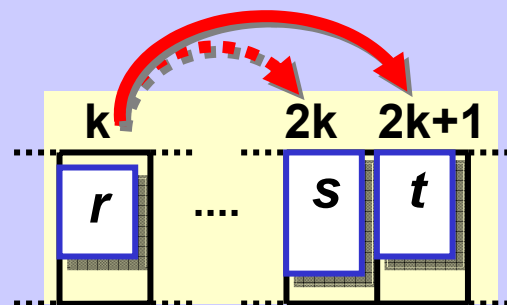
A (heap) top vrchol (haldy)

Halda v poli

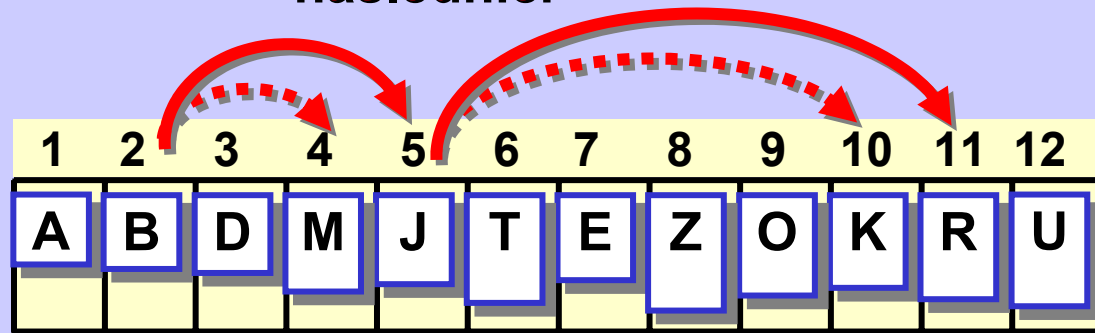
Halda uložená v poli



následníci

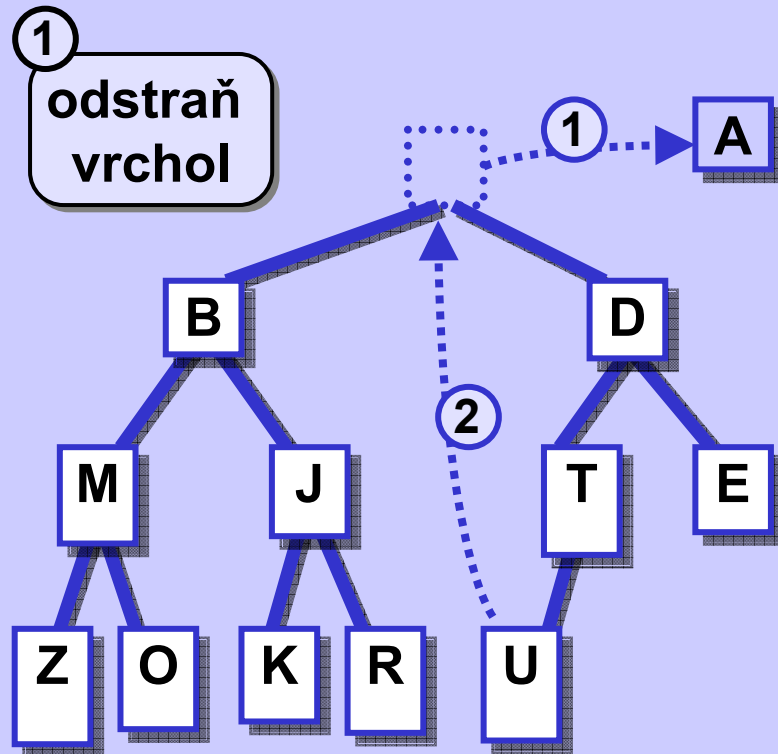


následníci

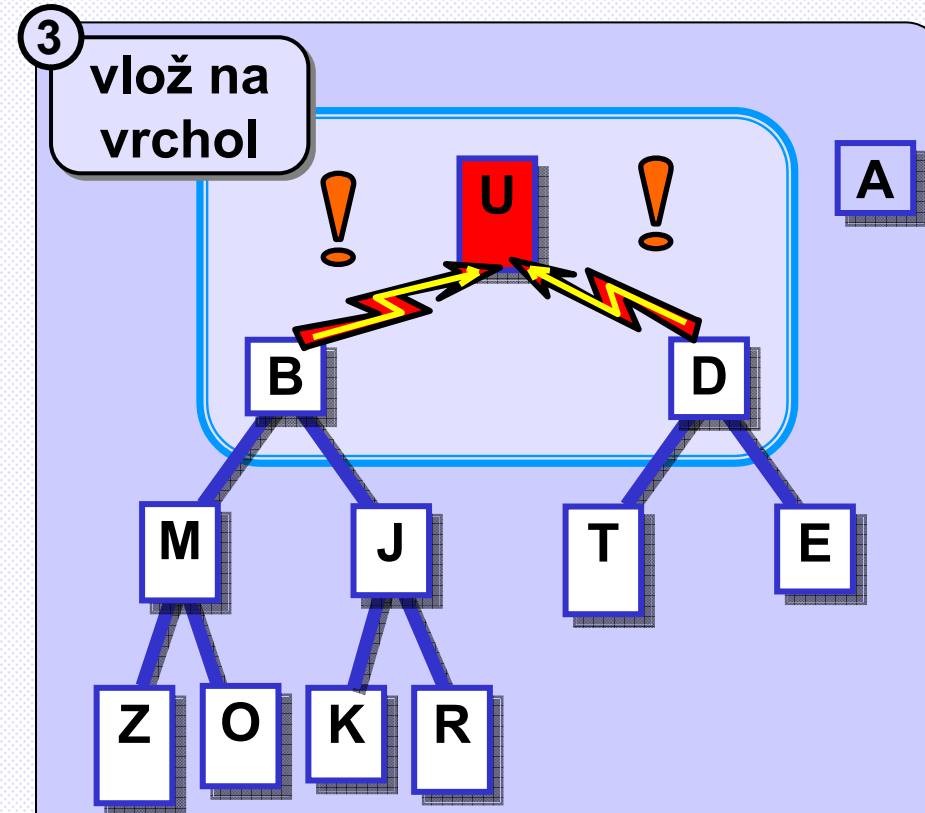


Oprava haldy

Vrchol odstraněn (1)



② poslední → první

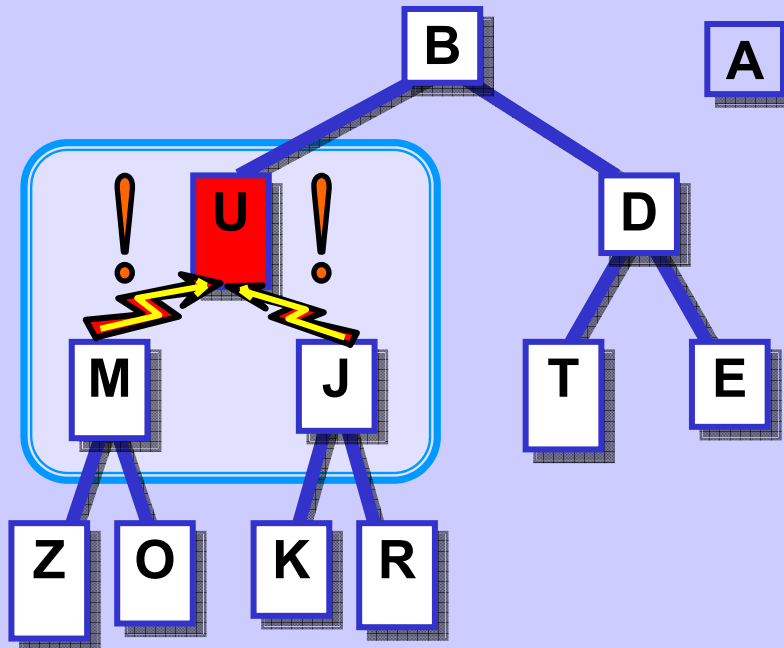


$U > B, U > D, \underline{B < D}$
 \Rightarrow prohod' $B \leftrightarrow U$

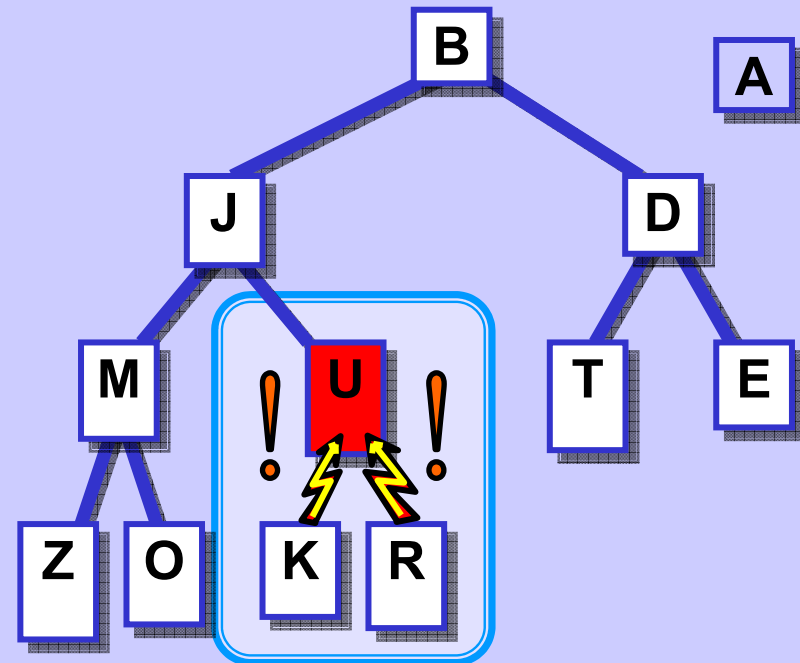
Oprava haldy

Vrchol odstraněn (2)

③ vlož na vrchol - pokračování



$U > M, U > J, \underline{J < M}$
 \Rightarrow prohod' $J \leftrightarrow U$

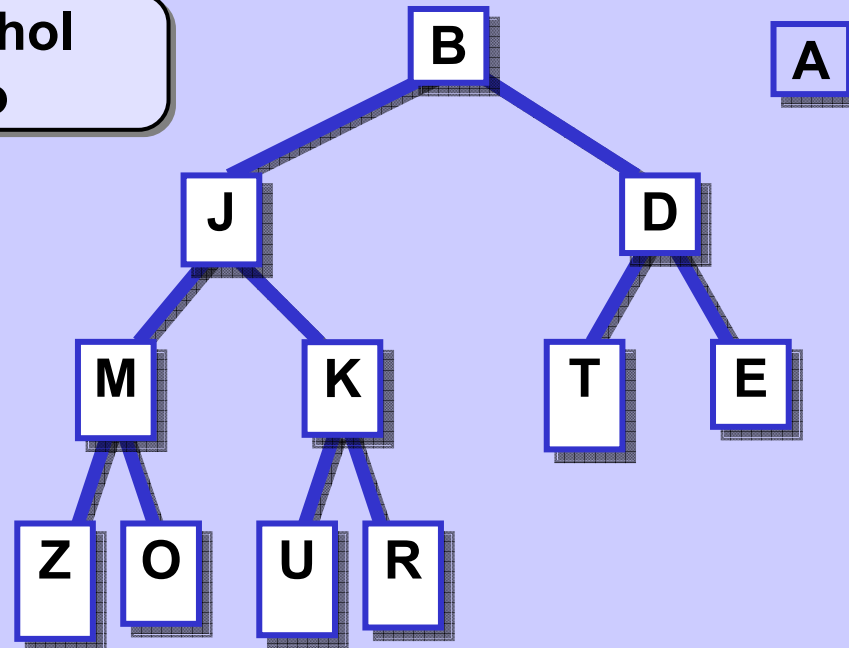


$U > K, U > R, \underline{K < R}$
 \Rightarrow prohod' $K \leftrightarrow U$

Oprava haldy

Vrchol odstraněn (3)

③ vlož na vrchol
- hotovo

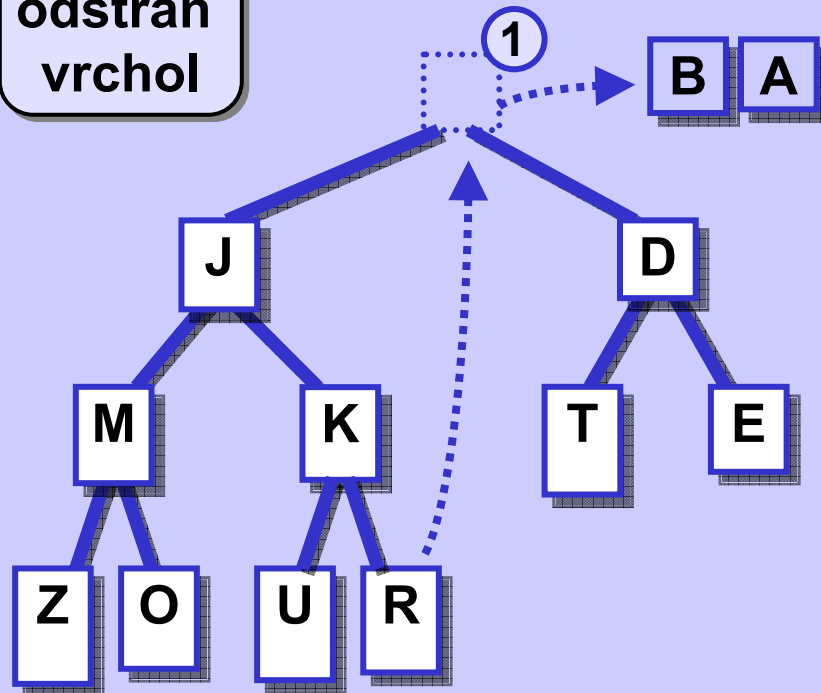


Nová halda

Oprava haldy

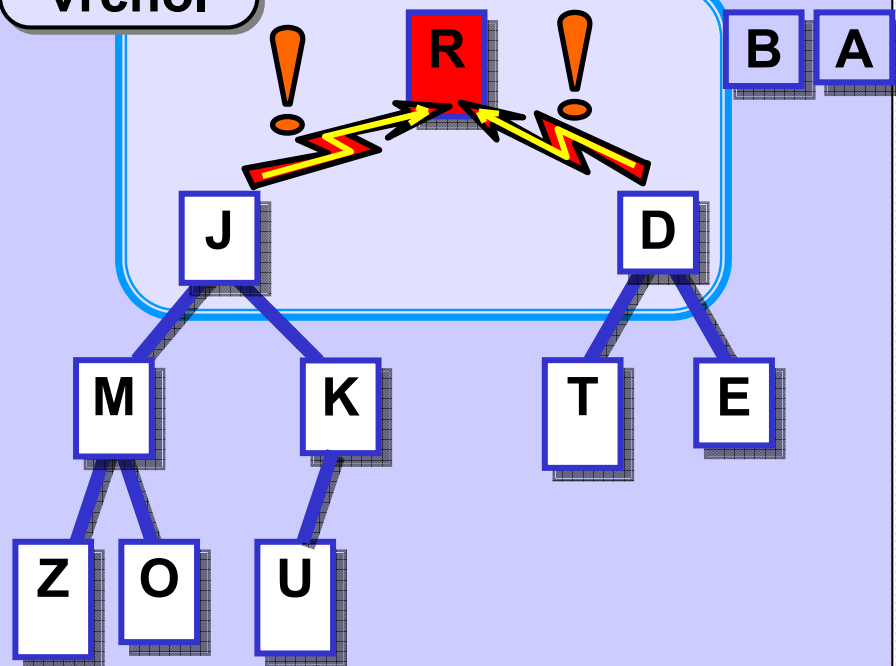
Vrchol odstraněn II (1)

①
odstraň
vrchol



②
poslední → první

③
vlož na
vrchol

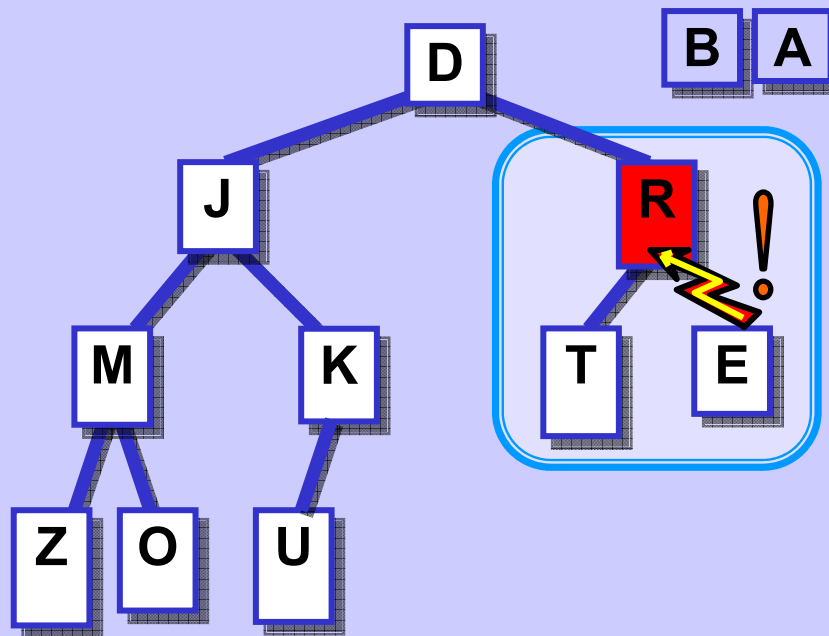


$R > J, R > D, \underline{D < J}$
 \Rightarrow prohod' $D \leftrightarrow R$

Oprava haldy

Vrchol odstraněn II (2)

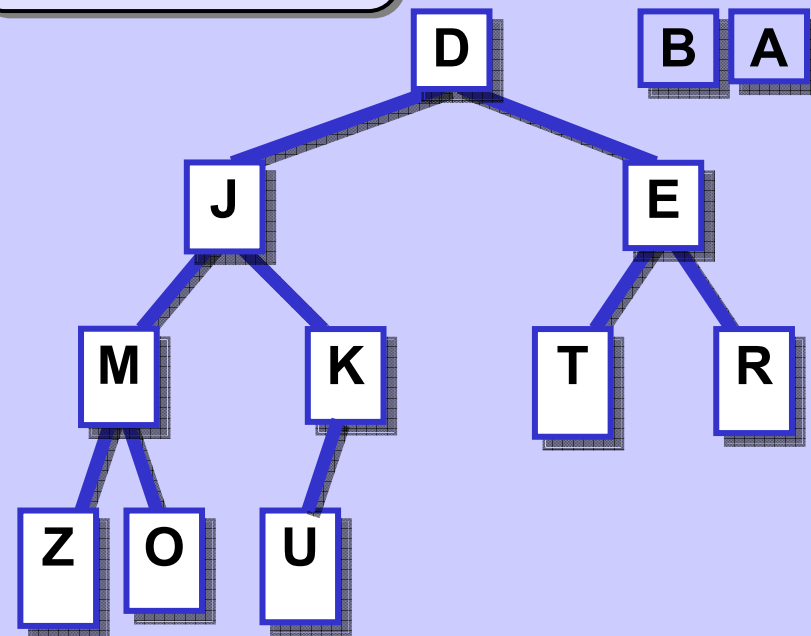
③ vlož na vrchol - pokračování



$R < T, R > E$
 \Rightarrow prohod' $E \leftrightarrow R$

Vrchol odstraněn II (3)

③ vlož na vrchol - hotovo

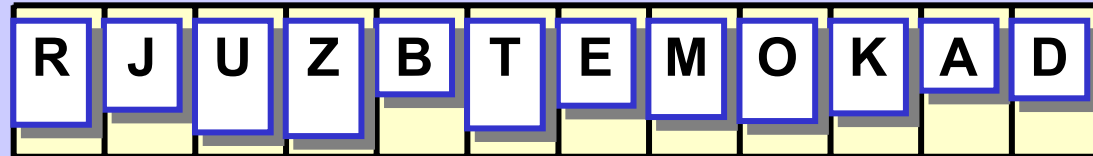


Nová halda

Heap sort

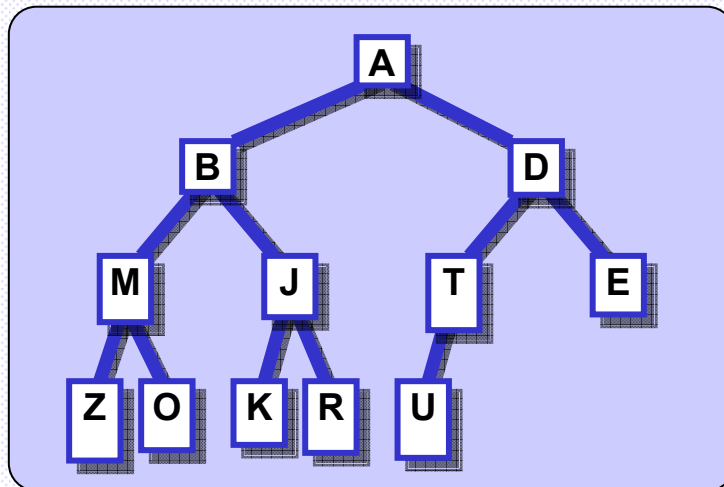
I

Neseřazeno



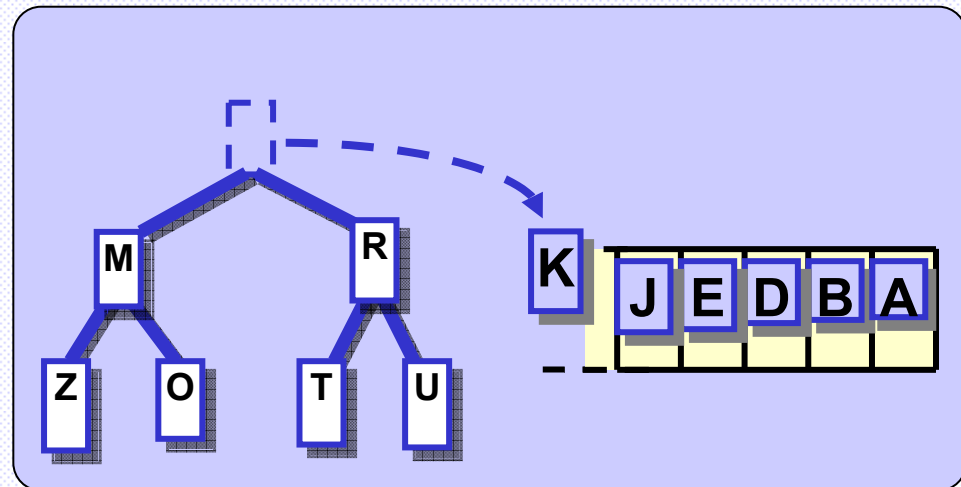
II

Vytvoř haldu



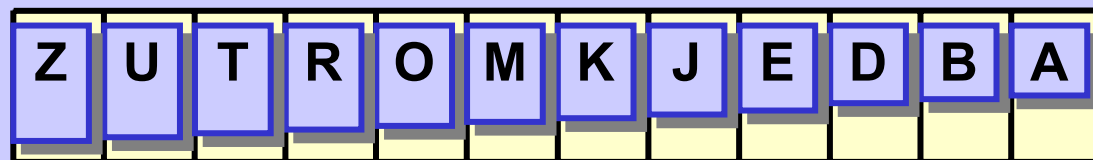
III

```
for (i = 0; i < n; i++)
  a[i] = "odstraň vrchol";
```

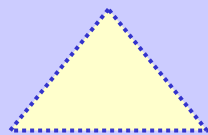
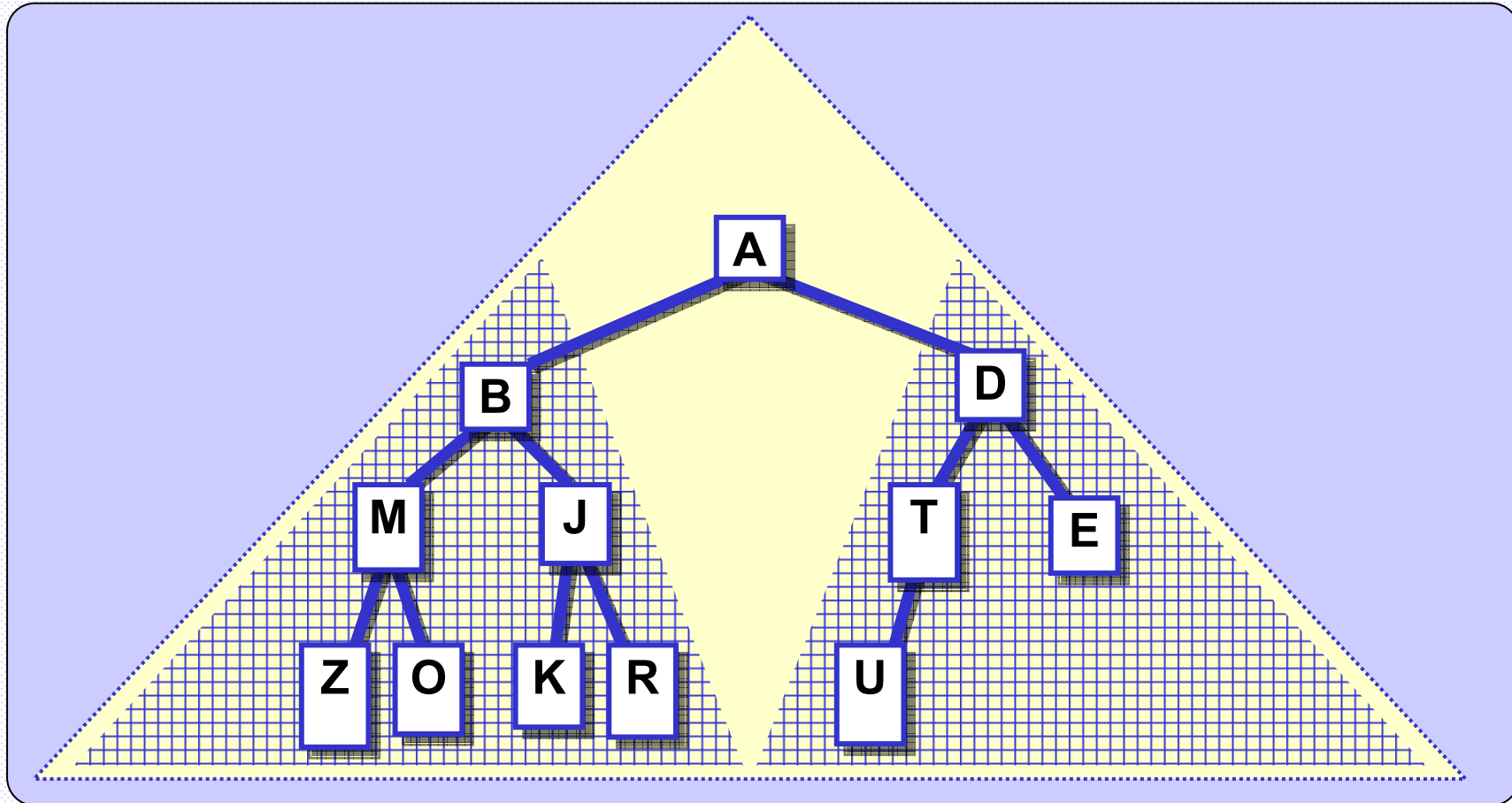


IV

Seřazeno



Rekurzivní vlastnost „býti haldou“



je halda



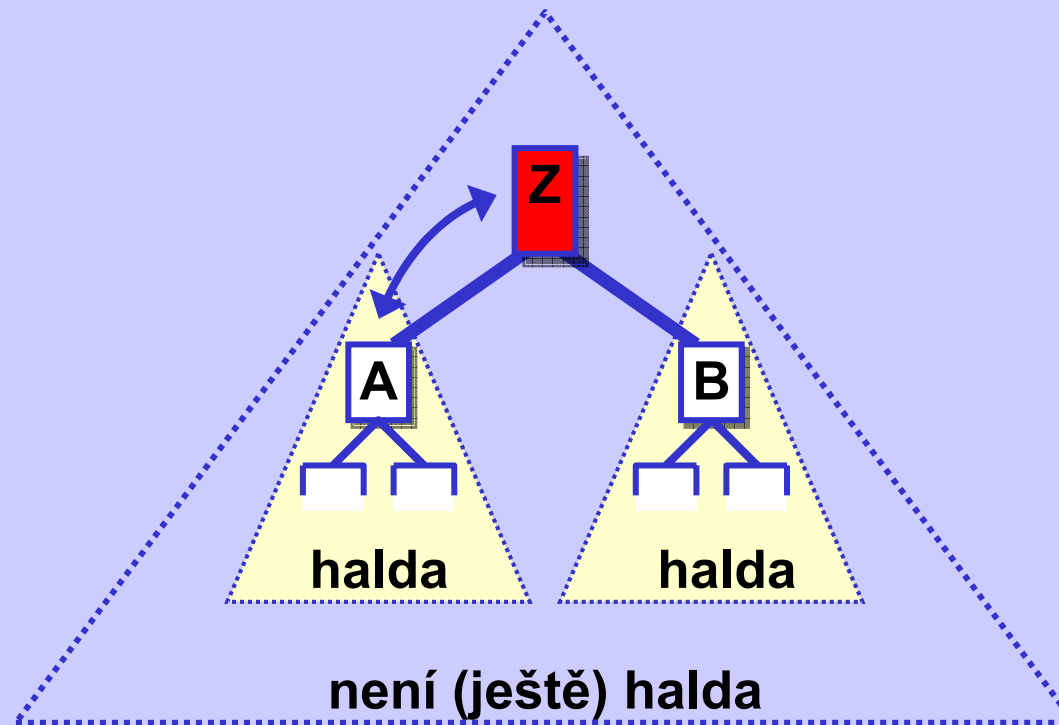
je halda

a



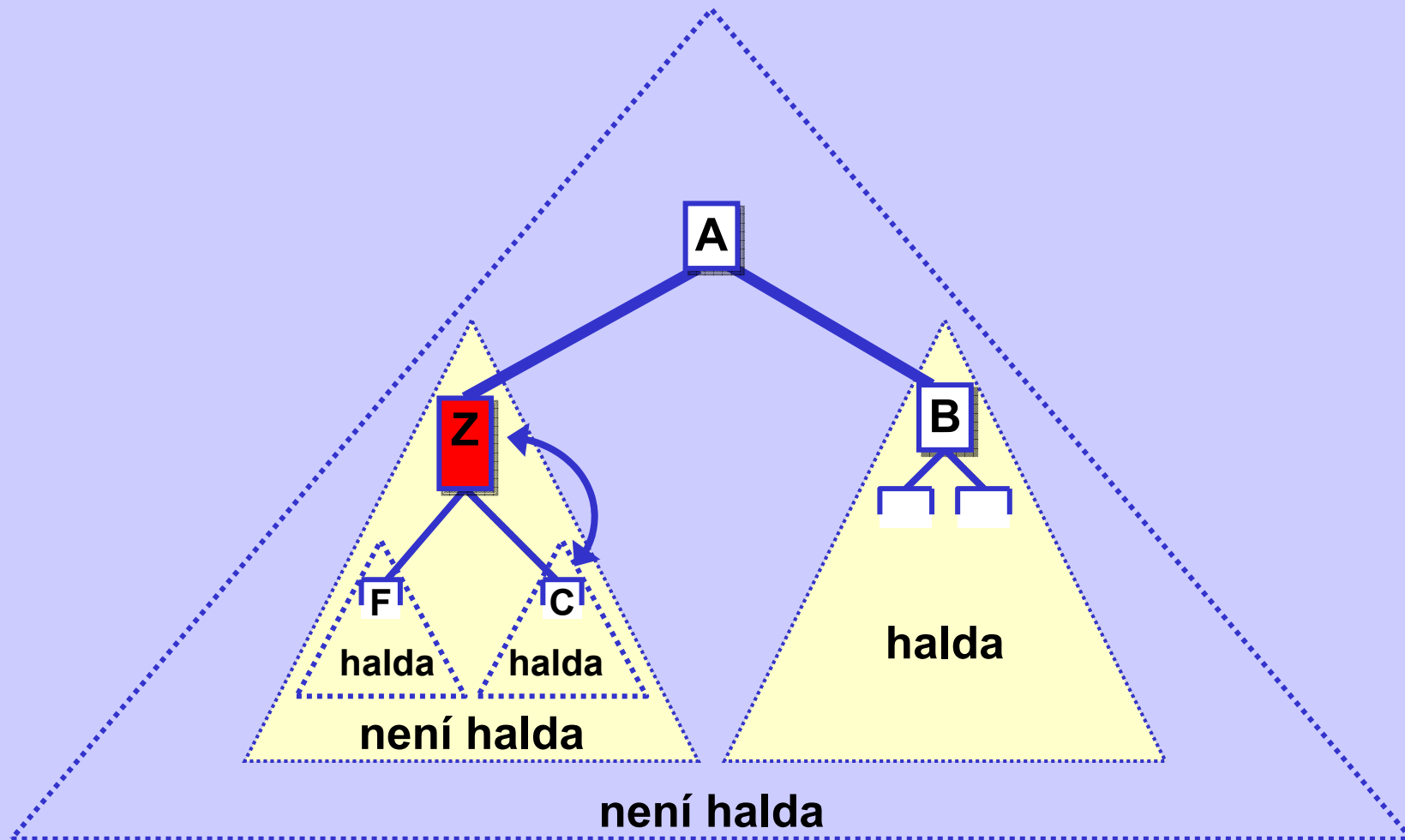
je halda

Vytvoř jednu haldu ze dvou menších

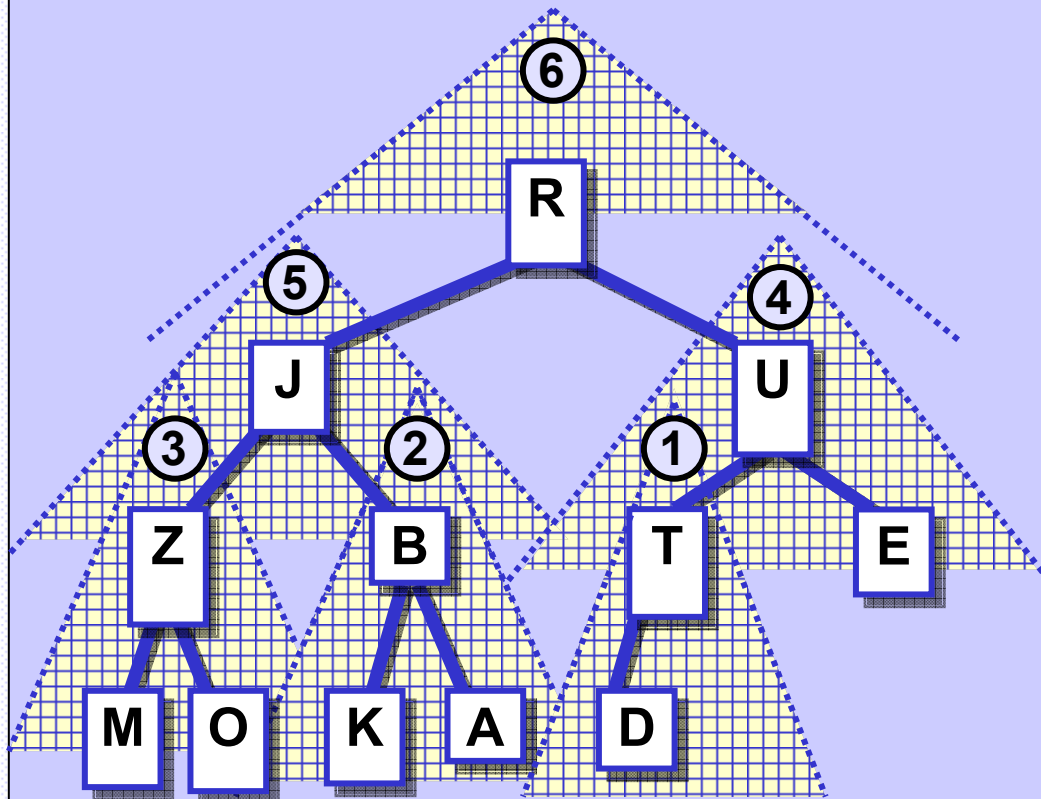


$Z > A$ nebo $Z > B$
 \Rightarrow prohod': $Z \leftrightarrow \min(A, B)$

Vytvoř jednu haldu ze dvou menších



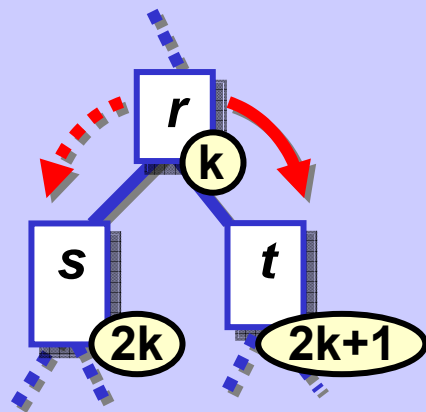
Vytvoř haldu



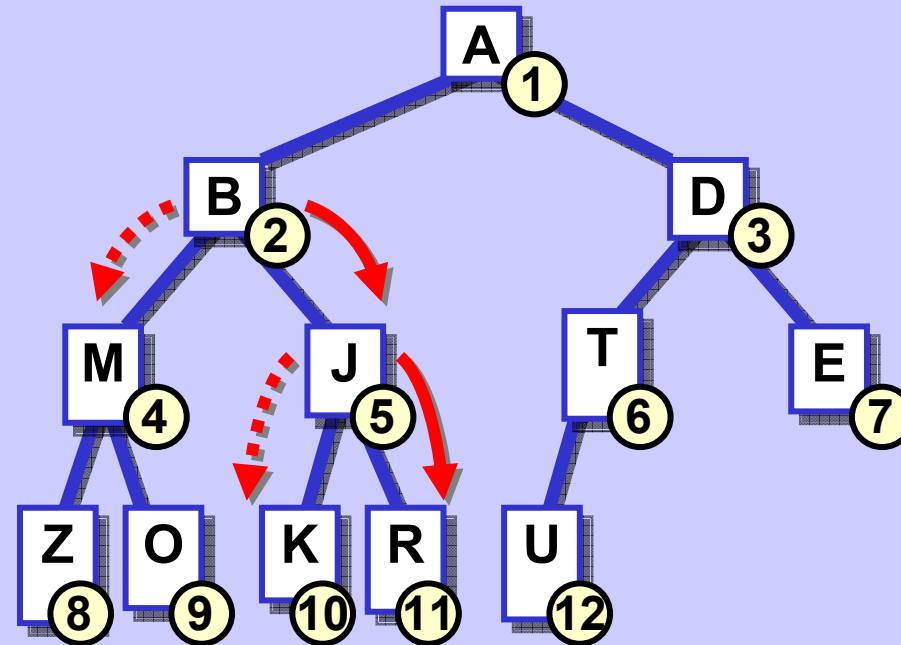
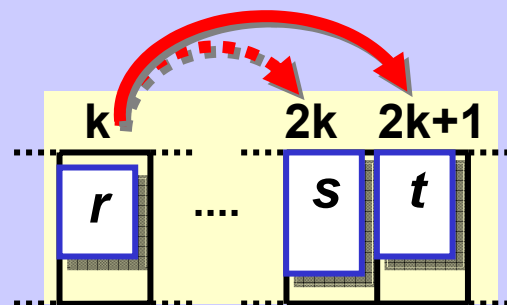
- ① Vytvoř haldu zde...
- ② ... vytvoř haldu zde...
- ③ ... vytvoř haldu zde...
- ④ ... vytvoř haldu zde...
- ⑤ ... vytvoř haldu zde...
- ⑥ ... vytvoř haldu zde, celá halda je hotova.

Halda v poli

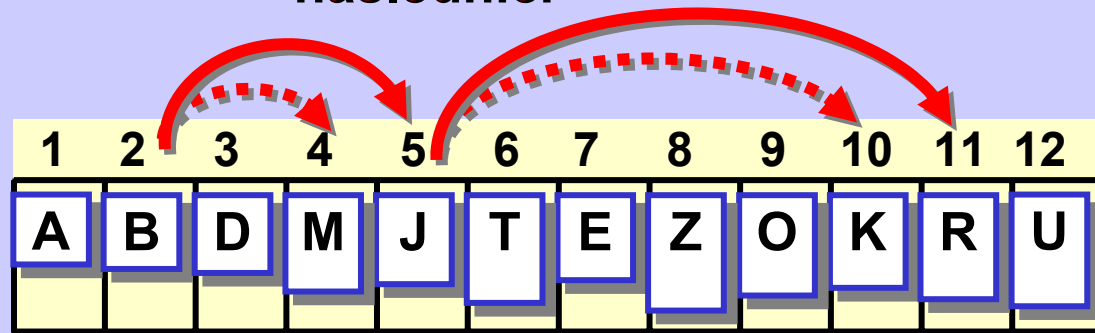
Halda uložená v poli



následníci



následníci

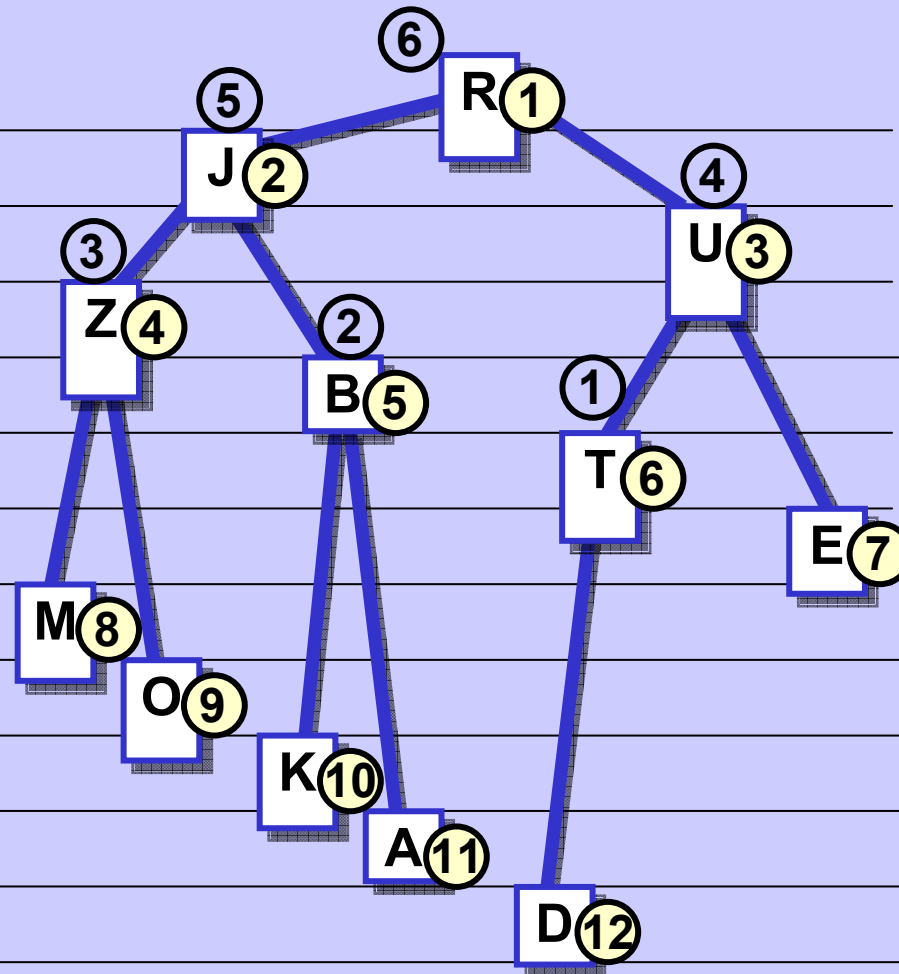


Tvorba haldy v poli

Neseřazeno

⑥	1	R
⑤	2	J
④	3	U
③	4	Z
②	5	B
①	6	T
	7	E
	8	M
	9	O
	10	K
	11	A
	12	D

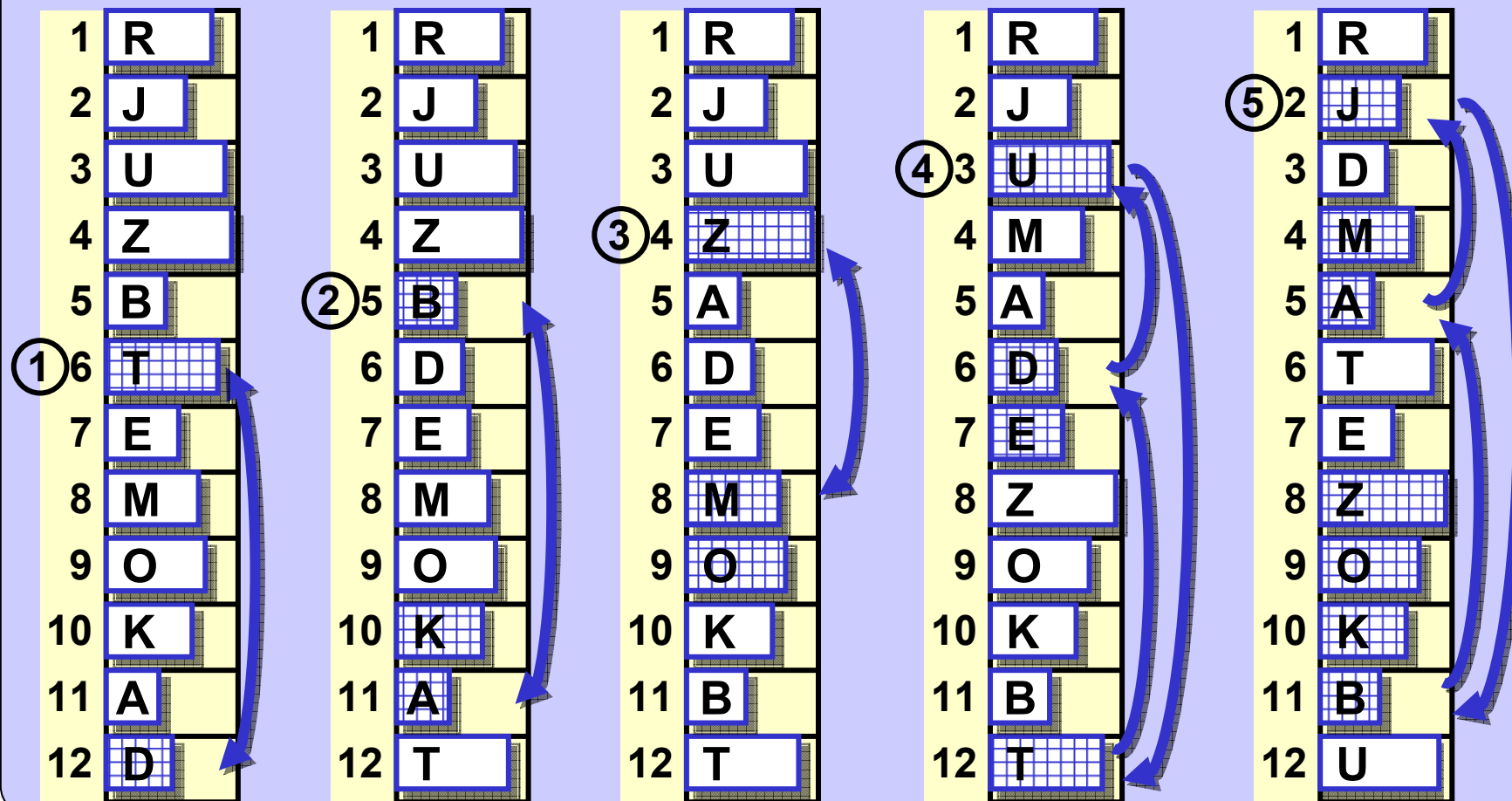
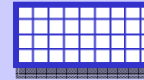
Není halda



Algoritmus a program není totéž

Tvorba haldy v poli

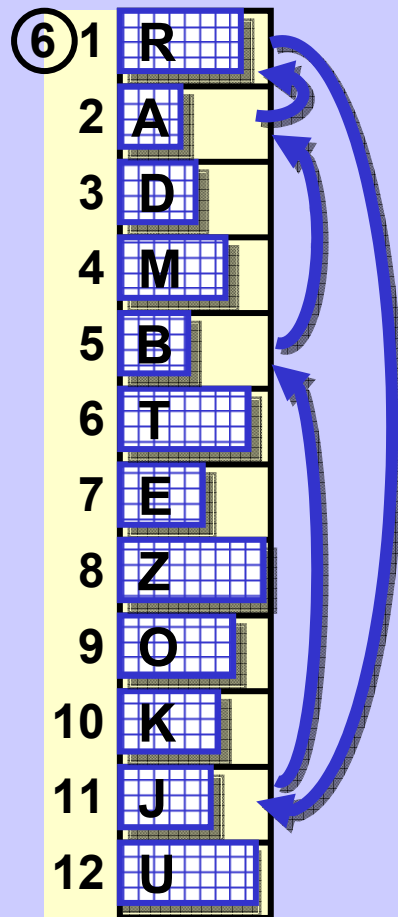
tvorba haldy:



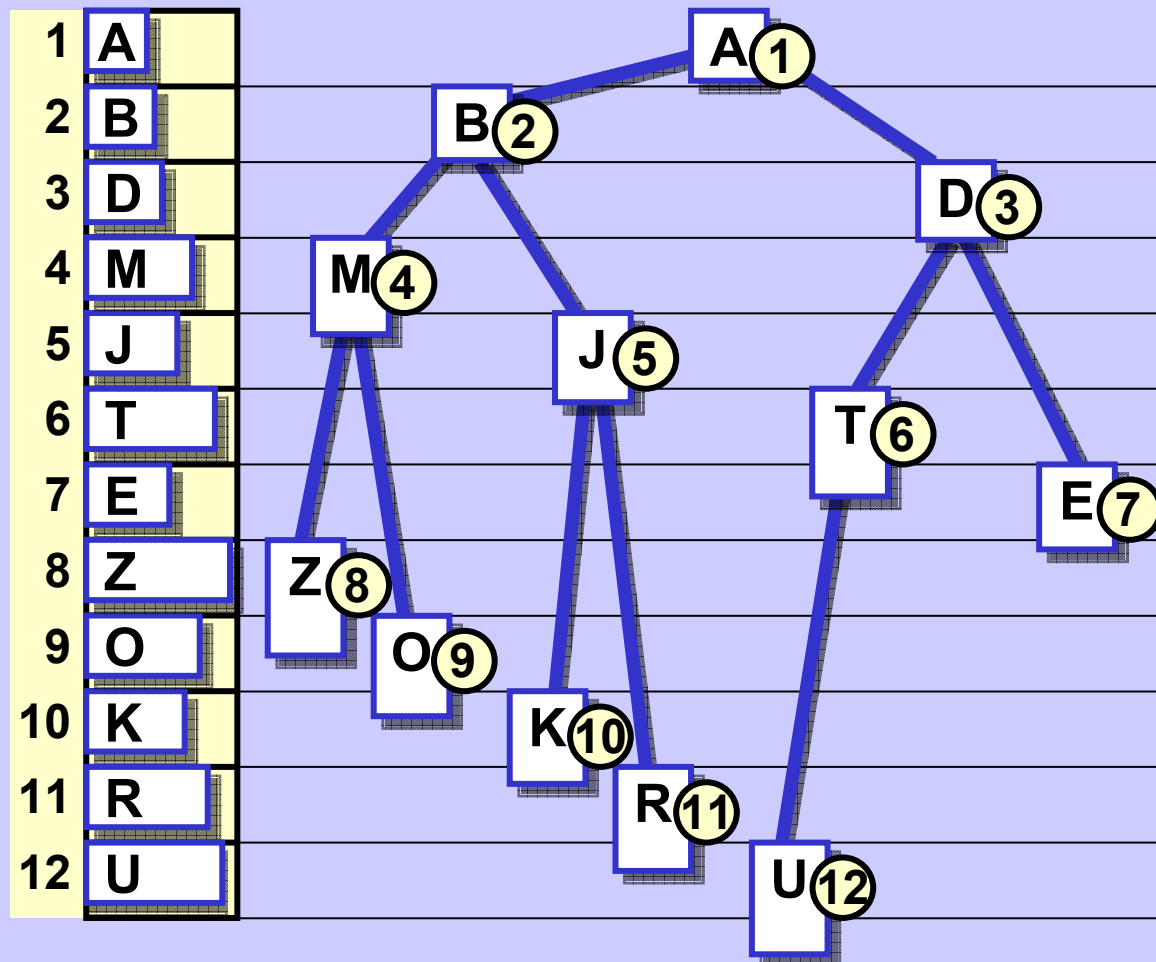
Algoritmus a program není totéž

Tvorba haldy v poli

Tvorba haldy



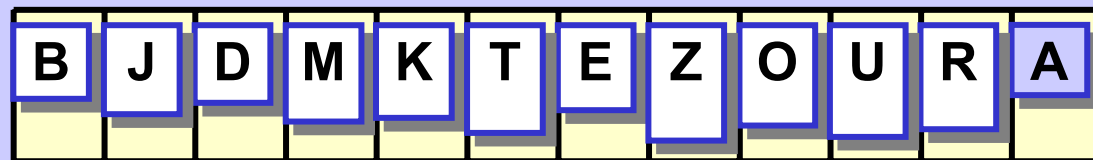
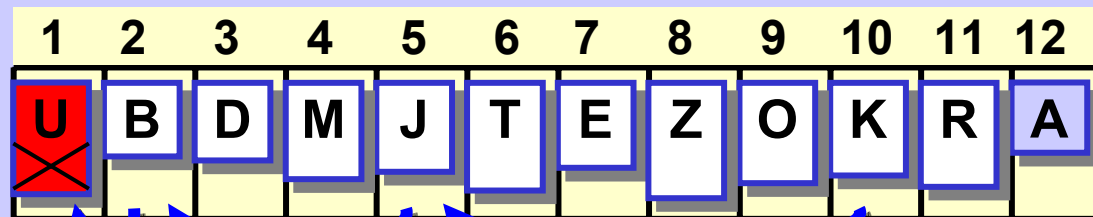
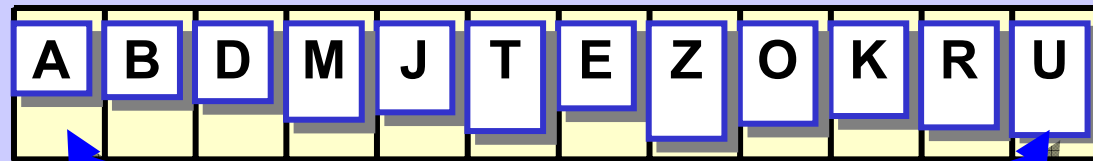
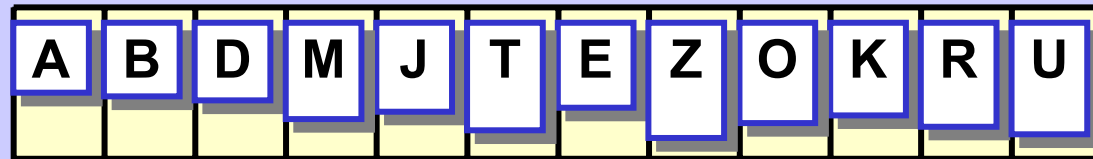
Halda



Heap sort

Halda

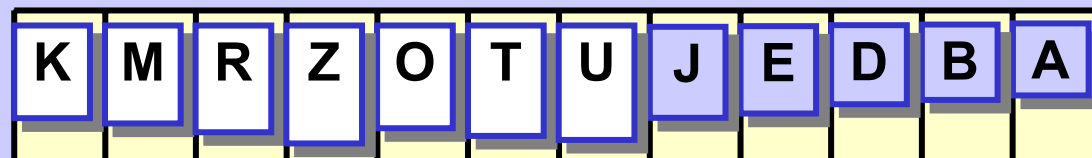
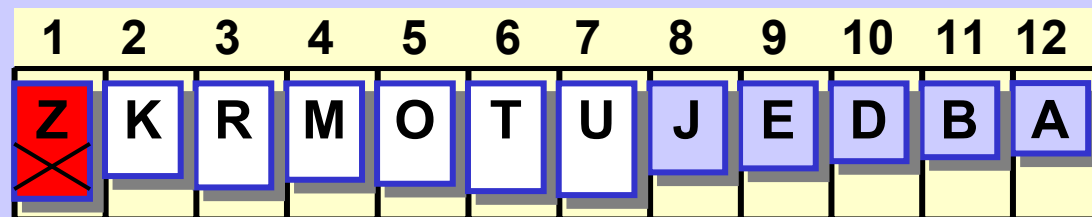
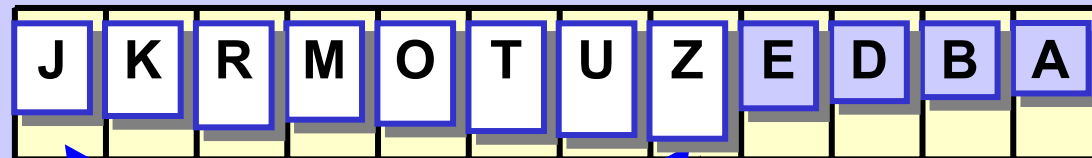
Krok 1



Halda

Heap sort

Krok k



halda

k

Heap sort

```
                                // array: a[1]...a[n]   !!!!  
  
void heapSort(Item a[], int n) {  
    int i, j,  
                                // create a heap  
    for (i = n/2; i > 0; i--)  
        repairTop(array, i, n);  
  
                                // sort  
    for (i = n; i > 1; i--) {  
        swap(a, 1, i);  
        repairTop(array, 1, i-1);  
    }  
}
```

Heap sort

```
                                // array: a[1]...a[n]  !!!!!!!
void repairTop(Item a[], int top, int bott) {
    int i = top;                // a[2*i] and a[2*i+1]
    int j = i*2;                // are successors of a[i]

    Item topVal = a[top];

                                // try to find a successor < topVal
    if ((j < bott) && (a[j] > a[j+1])) j++;

                                // while (successors < topVal)
                                //           move successors up
    while ((j <= bott) && (topVal > a[j])) {
        a[i] = a[j];
        i = j;  j = j*2; // skip to next successor
        if ((j < bott) && (a[j] > a[j+1])) j++;
    }
    a[i] = topVal; // put the topVal
}
```

Heap sort

repairTop operace nejhorší případ ... $\log_2(n)$ (n =velikost haldy)

vytvoř haldu ... $n/2$ repairTop operací

$$\log_2(n/2) + \log_2(n/2+1) + \dots + \log_2(n) \leq (n/2)(\log_2(n)) = \underline{\underline{O(n \cdot \log_2(n))}}$$

seřad' haldy ... $n-1$ repairTop operací, nejhorší případ:

$$\log_2(n) + \log_2(n-1) + \dots + 1 \leq n \cdot \log_2(n) = O(n \cdot \log_2(n))$$

$$\text{ale i nejlepší případ} = \underline{\underline{\Theta(n \cdot \log_2(n))}}$$

$$\text{celkem ... vytvoř haldu + seřad' haldu} = \underline{\underline{\Theta(n \cdot \log_2(n))}}$$

Asymptotická složitost Heap sortu je $\Theta(n \cdot \log_2(n))$

Heap sort není stabilní

Řazení

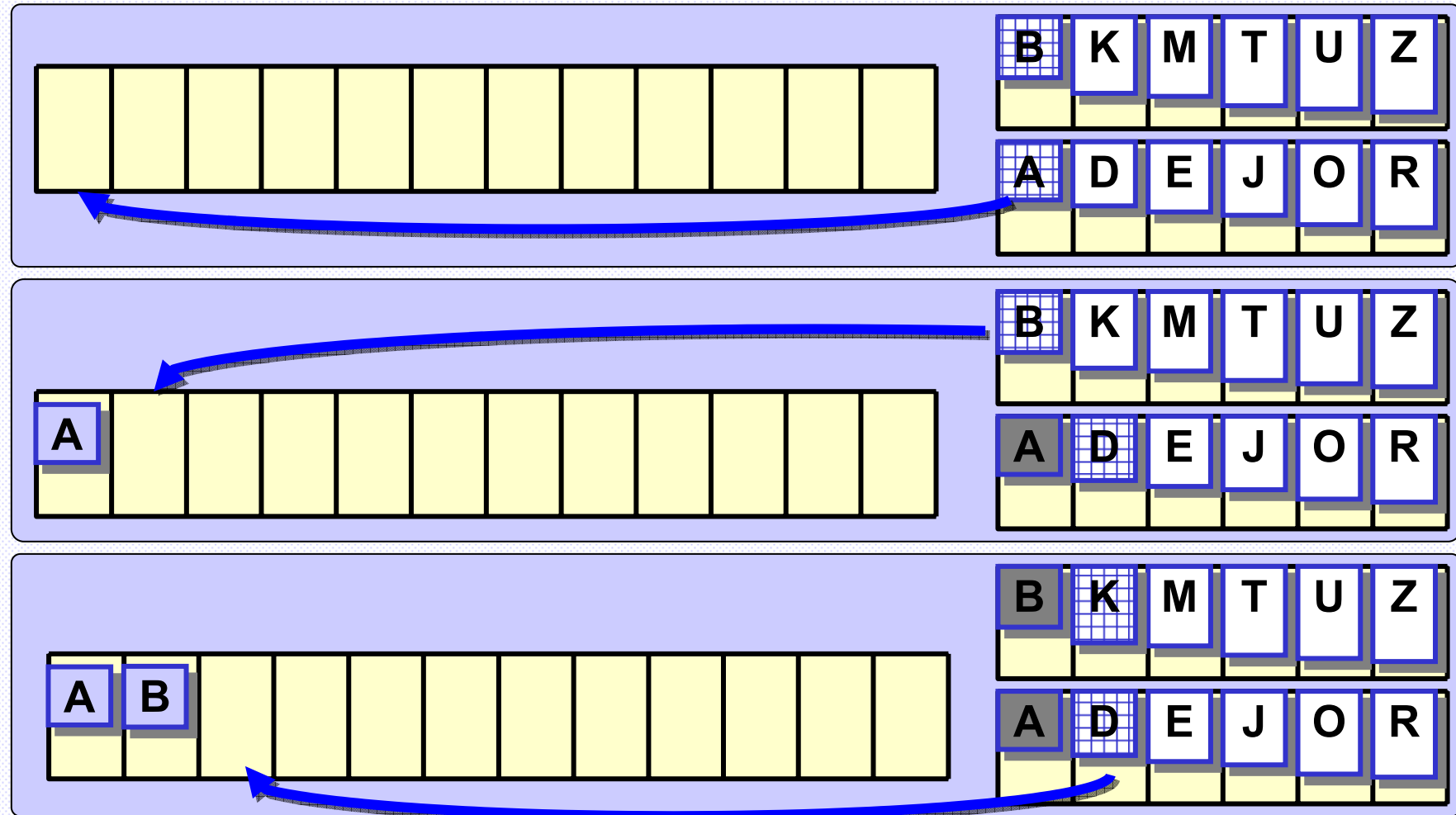
Merge Sort

Řazení sléváním

Merge sort

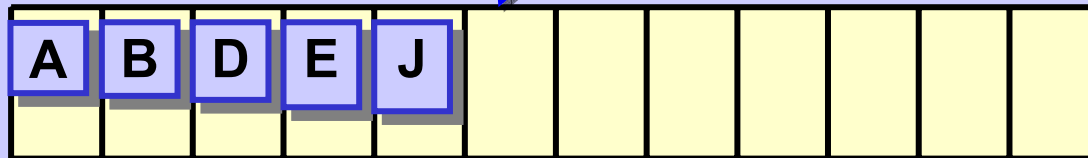
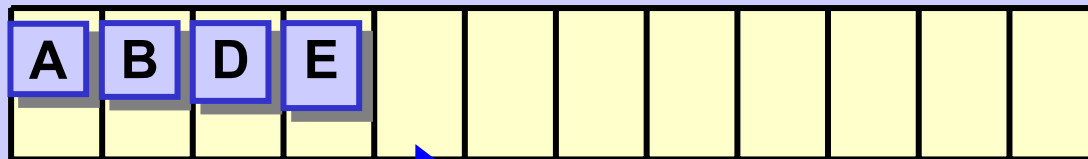
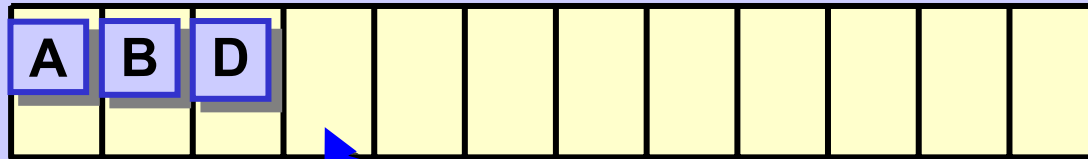
Sluč (slij?) dvě seřazená pole

porovnávané prvky



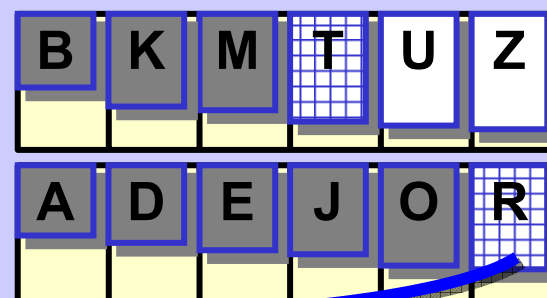
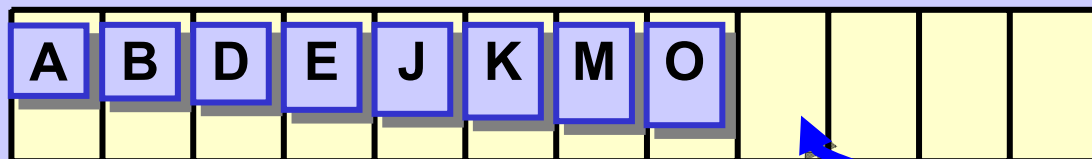
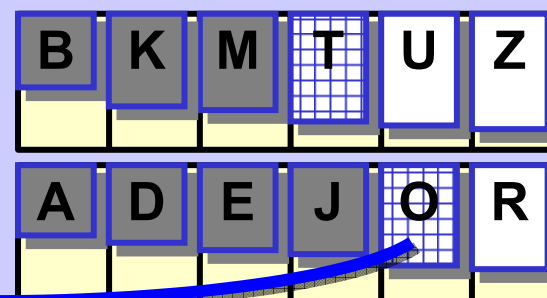
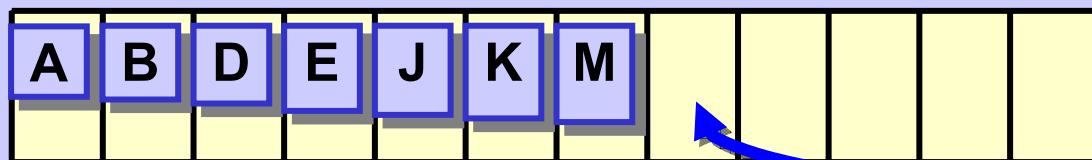
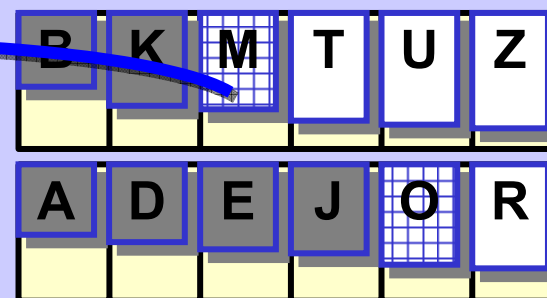
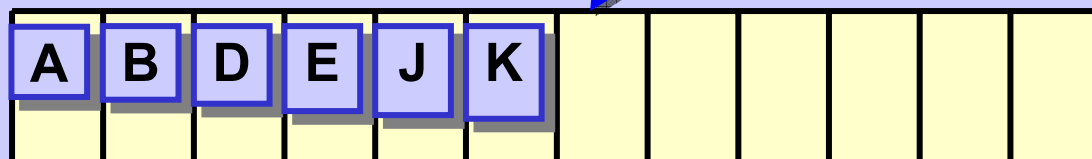
Merge sort

Sluč dvě seřazená pole - pokr.



Merge sort

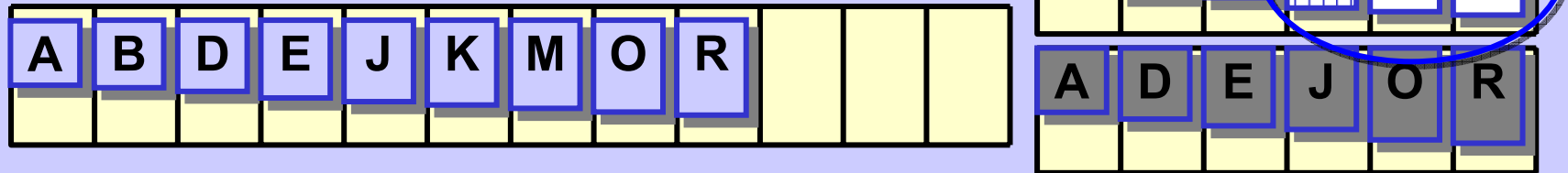
Sluč dvě seřazená pole - pokr.



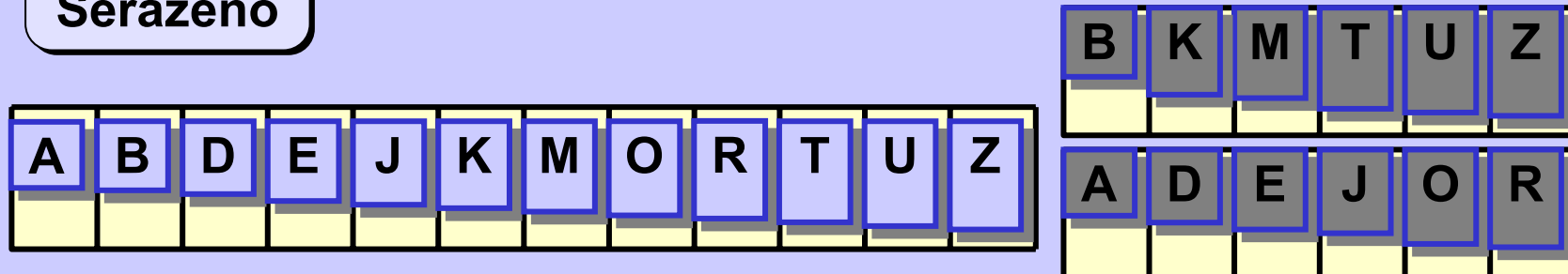
Merge sort

Sluč dvě seřazená pole - pokr.

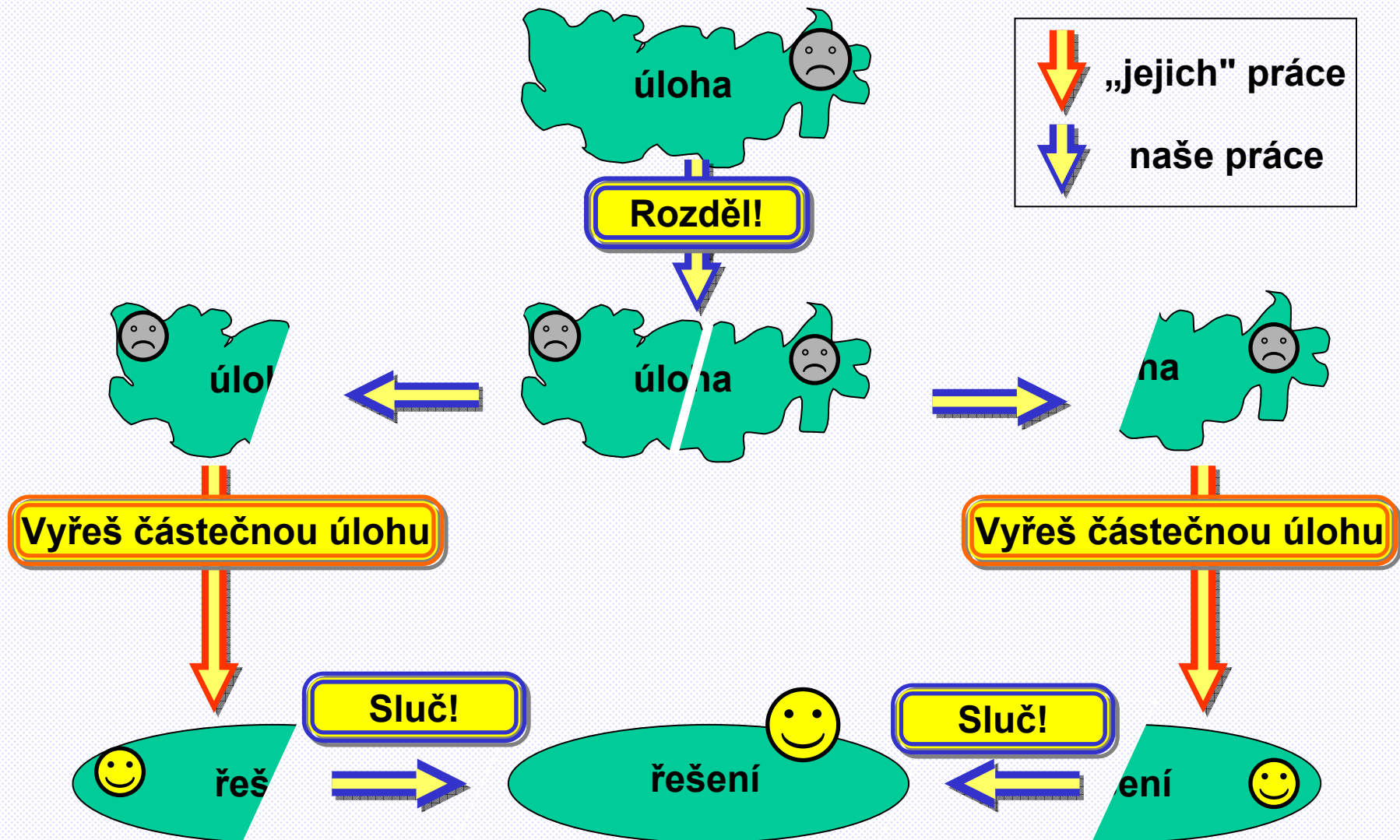
kopíruj zbytek



Seřazeno



Rozděl a Panuj! Divide & Conquer! Divide et Impera!



Merge sort

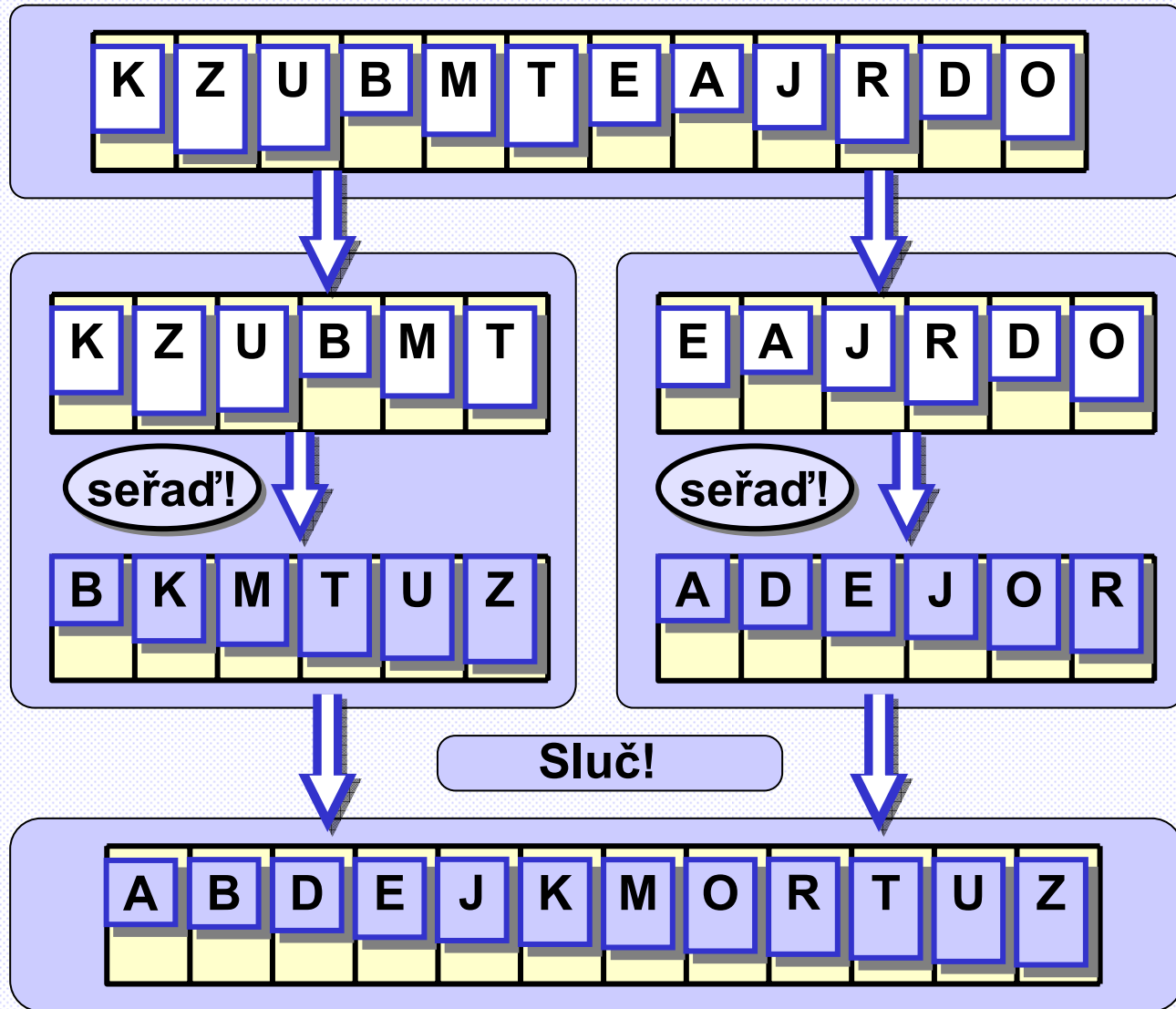
Neseřazeno

Rozděl!

Zpracuj
odděleně

Panuj!

Seřazeno



Merge sort

Neseřazeno

Rozdě!

Rozdě!

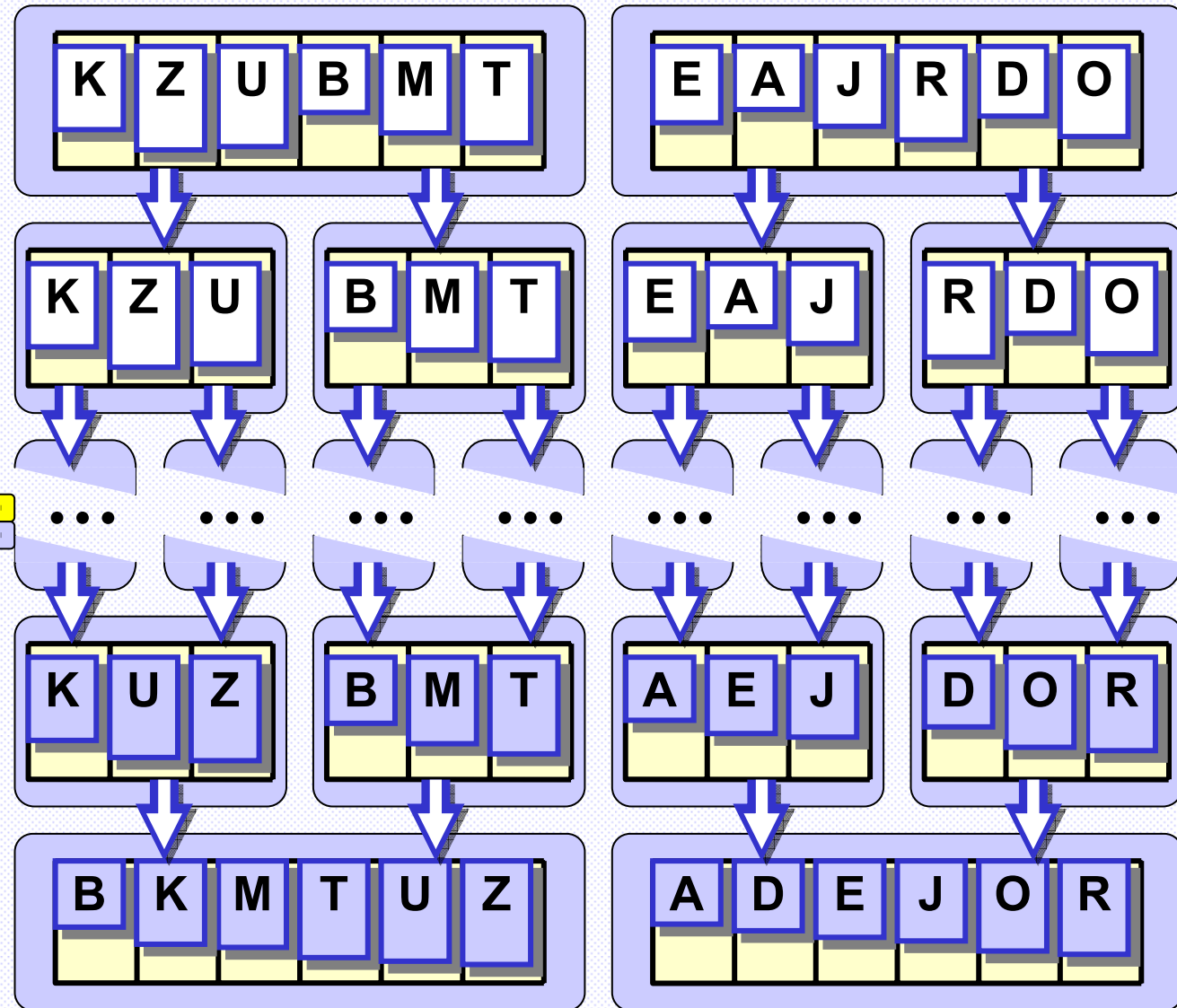
Rozdě!

Sluč!

Sluč!

Sluč!

Seřazeno



Merge sort

```
void mergeSort (int a[], int aux[],  
                int low, int high) {  
    int half = (low+high)/2;  
    int i;  
    if (low >= high) return;           // too small!  
                                     // sort  
    mergeSort(a, aux, low, half);     // left half  
    mergeSort(a, aux, half+1, high);  // right half  
    merge(a, aux, low, high);         // merge halves  
  
                                     // put result back to a  
    for (i = low; i <= high; i++) a[i] = aux[i];  
  
    // optimization idea:  
    /* swapArray(a, aux) */ // better to swap  
                           // references to a & aux!  
}
```

Merge sort

```
void merge(int in[], int out[], int low, int high) {  
    int half = (low+high)/2;  
    int i1 = low;  
    int i2 = half+1;  
    int j = low;  
  
                                // compare and merge  
    while ((i1 <= half) && (i2 <= high)) {  
        if (in[i1] <= in[i2]) { out[j] = in[i1]; i1++; }  
        else { out[j] = in[i2]; i2++; }  
        j++;  
    }  
  
                                // copy the rest  
    while (i1 <= half) { out[j] = in[i1]; i1++; j++; }  
    while (i2 <= high) { out[j] = in[i2]; i2++; j++; }  
}
```

Merge sort

Asymptotická sožitost

Rozdě! $\log_2(n)$ krát \Rightarrow

\Rightarrow Sluč! $\log_2(n)$ krát

Rozdě! $\Theta(1)$ operací

Sluč! $\Theta(n)$ operací

Celkem $\Theta(n) \cdot \Theta(\log_2(n)) = \Theta(n \cdot \log_2(n))$ operací

Asymptotická složitost Merge sortu je $\Theta(n \cdot \log_2(n))$

Merge sort

Stabilita

Rozdě! Nepohybuje prvky

Sluč! “ if (in[i1] <= in[i2]) { out[j] = in[i1]; ...”

**Zařad' nejprve levý prvek
když slučuješ stejné hodnoty**

MergeSort je stabilní

Řazení

Radix Sort

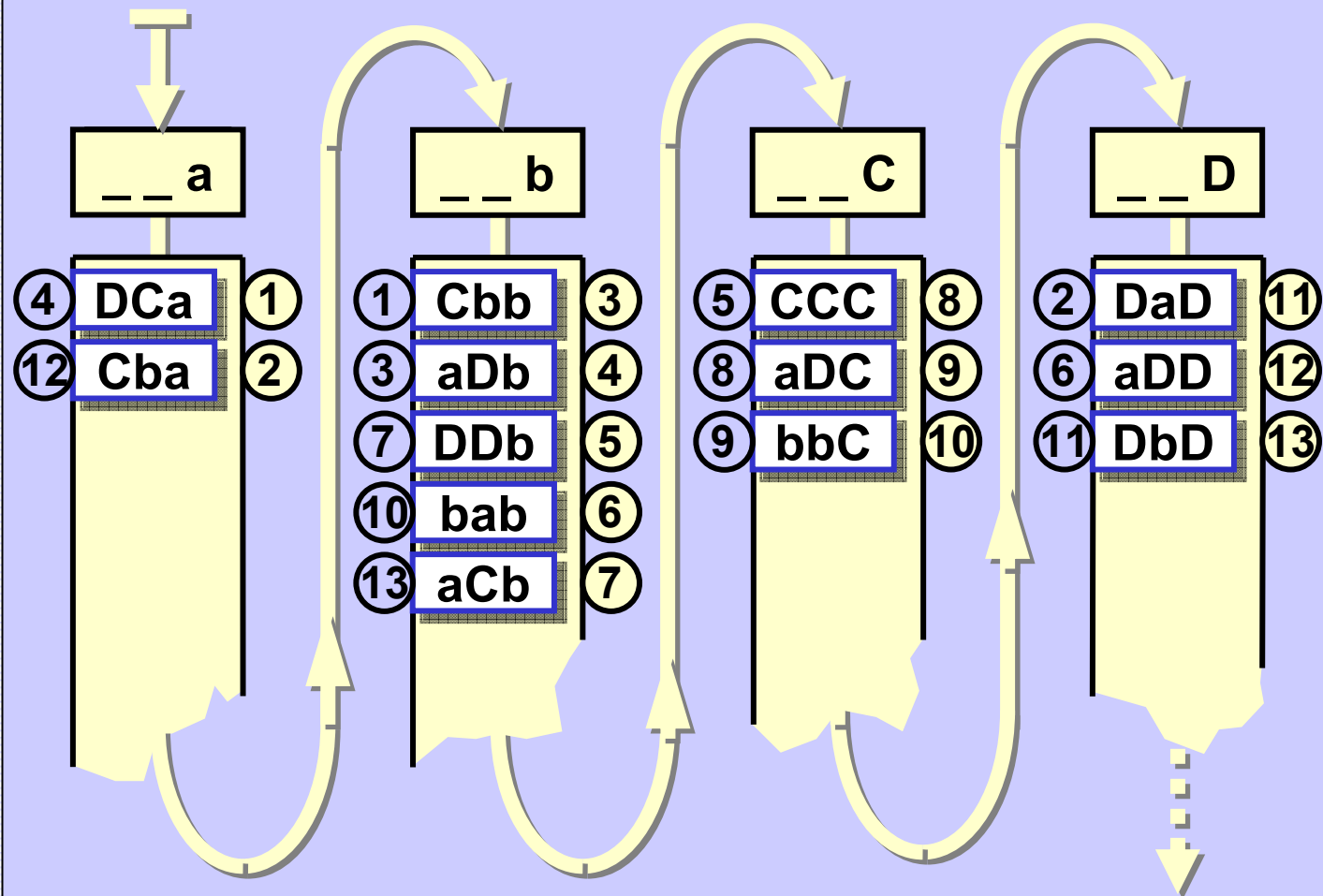
Přihrádkové řazení

Radix sort

Neseřazeno

- ① Cbb
- ② DaD
- ③ aDb
- ④ DCa
- ⑤ CCC
- ⑥ aDD
- ⑦ DDb
- ⑧ aDC
- ⑨ bbC
- ⑩ bab
- ⑪ DbD
- ⑫ Cba
- ⑬ aCb

řad' podle 3. znaku



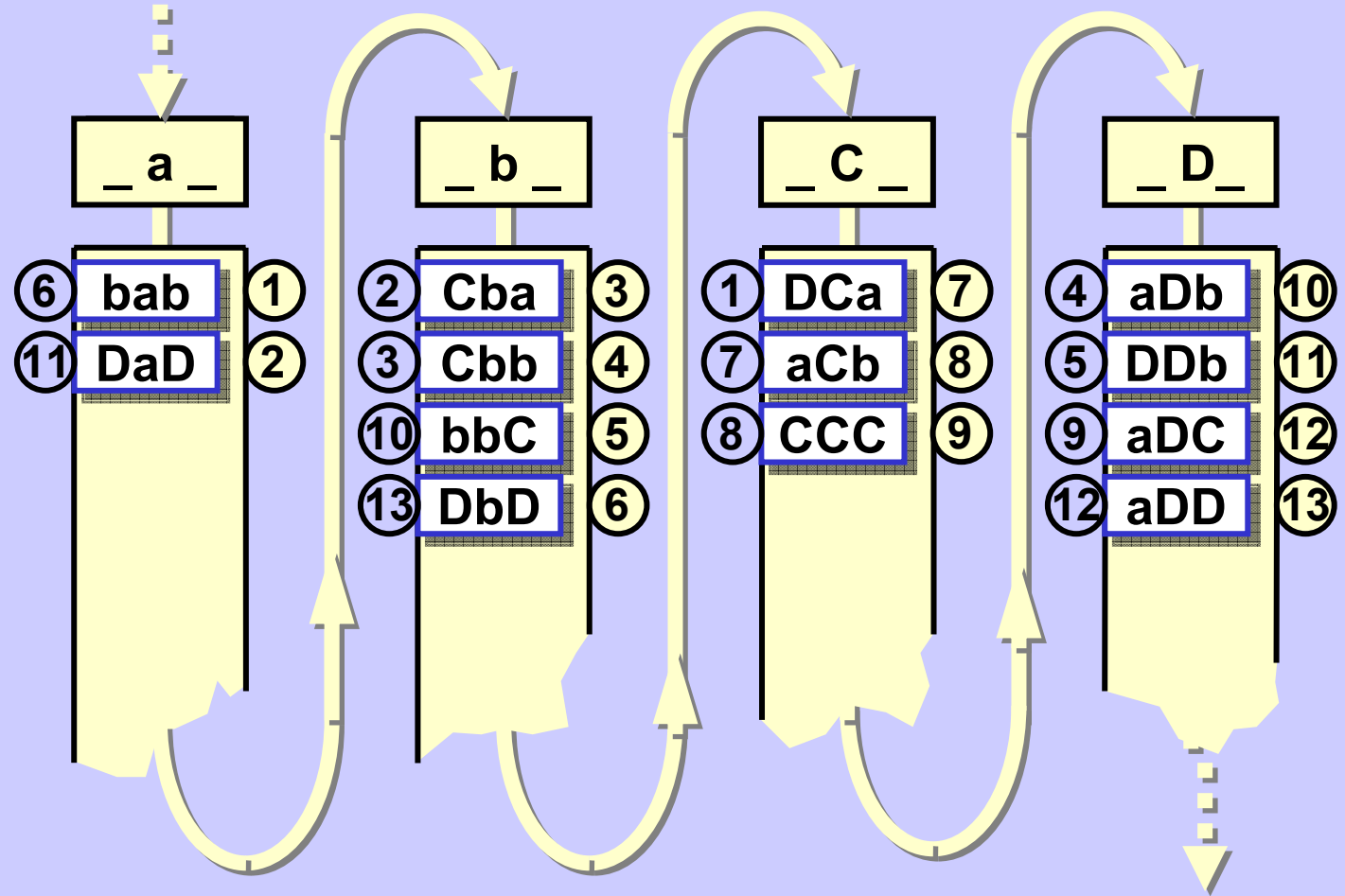
Algoritmus a program není totéž

Radix sort

Seřazeno
od 3. znaku

- ① DCa
- ② Cba
- ③ Cbb
- ④ aDb
- ⑤ DDb
- ⑥ bab
- ⑦ aCb
- ⑧ CCC
- ⑨ aDC
- ⑩ bbC
- ⑪ DaD
- ⑫ aDD
- ⑬ DbD

řad' podle 2. znaku

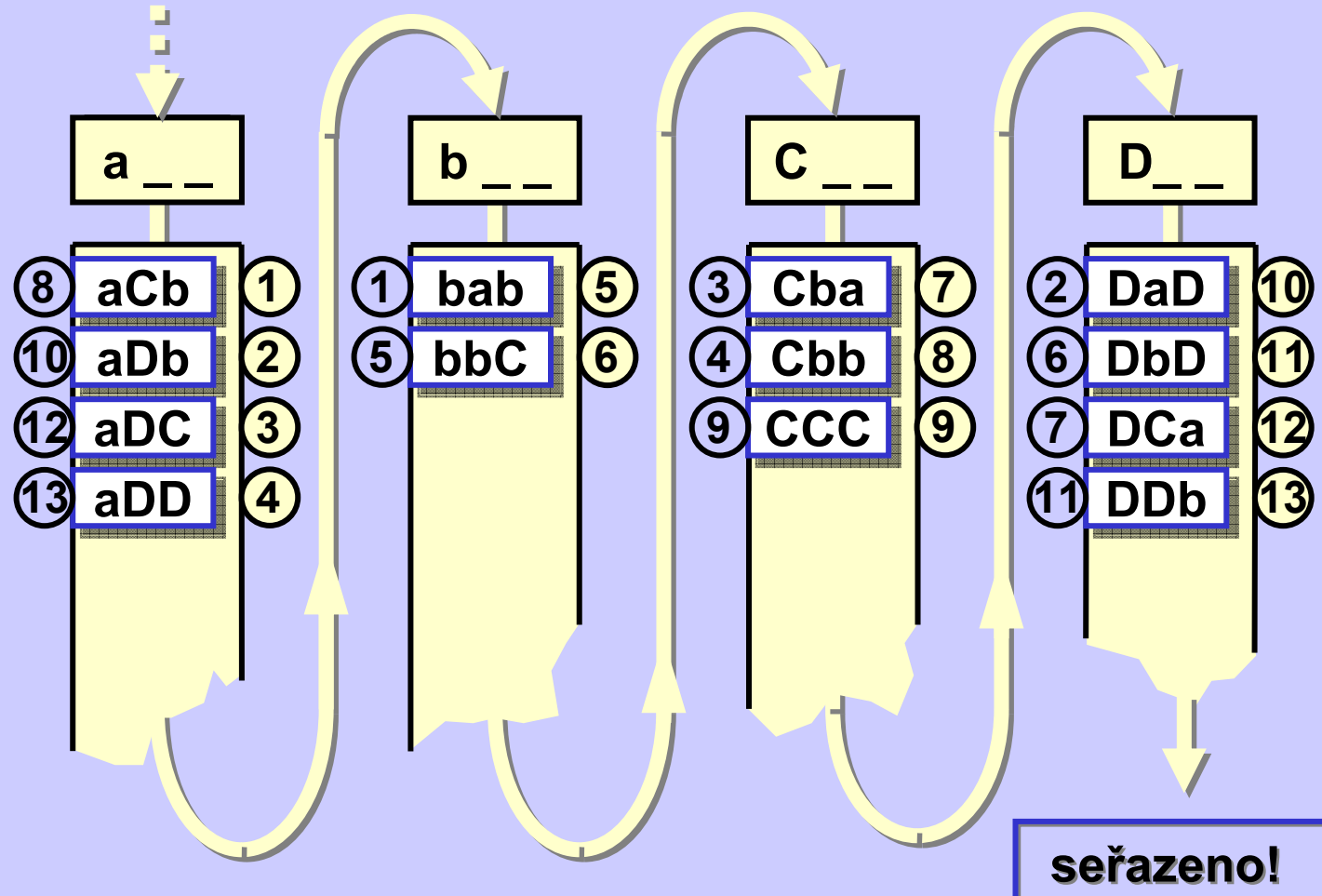


Radix sort

Seřazeno
od 2. znaku

- ① bab
- ② DaD
- ③ Cba
- ④ Cbb
- ⑤ bbC
- ⑥ DbD
- ⑦ DCa
- ⑧ aCb
- ⑨ CCC
- ⑩ aDb
- ⑪ DDb
- ⑫ aDC
- ⑬ aDD

řad' podle 1. znaku

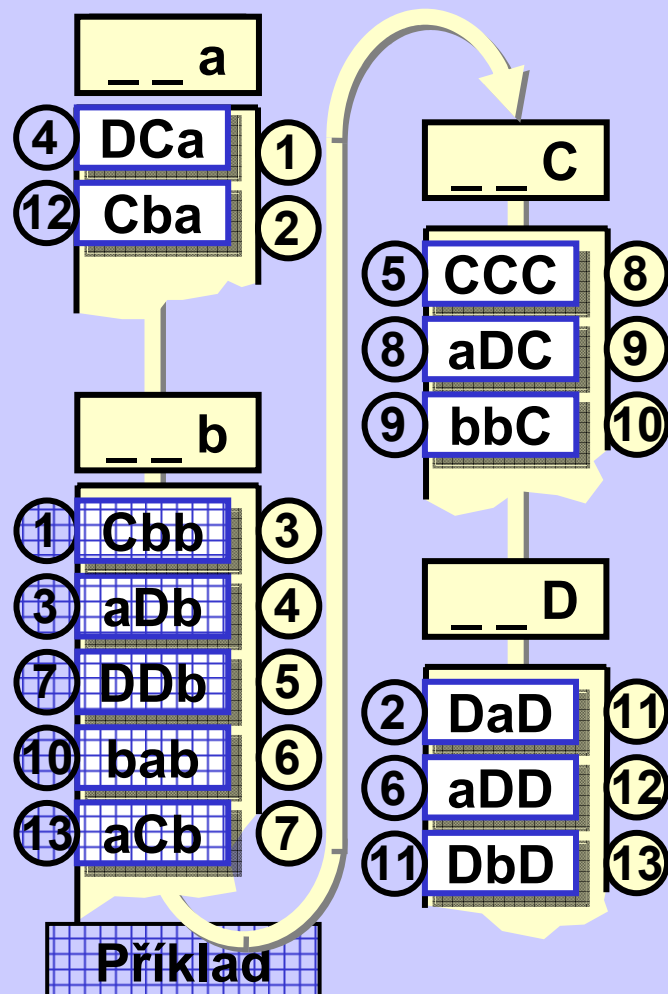


Implementace Radix sortu

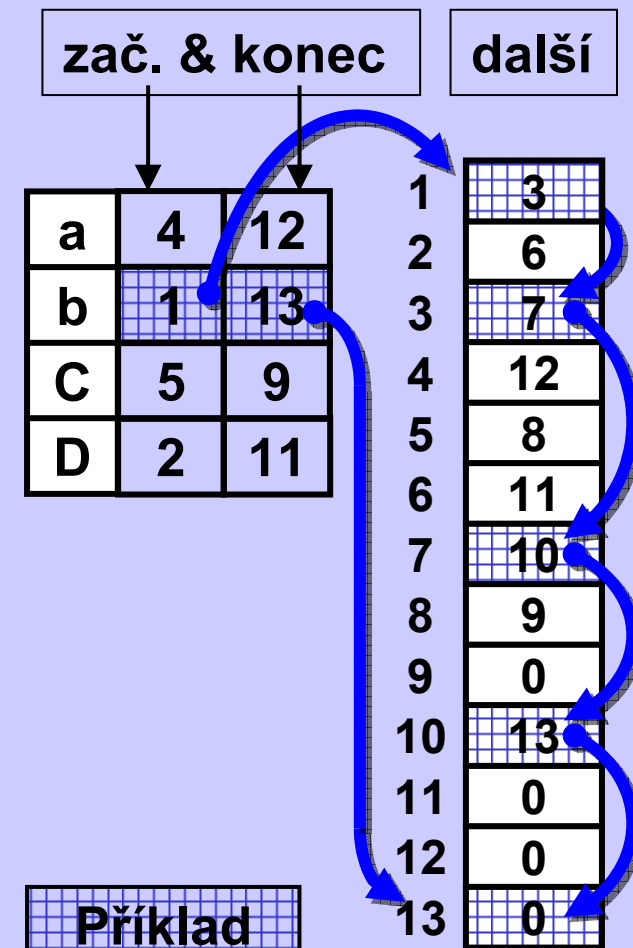
Neseřazeno

- ① Cbb
- ② DaD
- ③ aDb
- ④ DCa
- ⑤ CCC
- ⑥ aDD
- ⑦ DDb
- ⑧ aDC
- ⑨ bbC
- ⑩ bab
- ⑪ DbD
- ⑫ Cba
- ⑬ aCb

seřazeno dle 3. znaku



pomocná pole indexů



Shrnutí

d znaků d cyklů

cyklus $\Theta(n)$ operací

celkem $\Theta(d \cdot n)$ operací

$d \ll n \Rightarrow$ $\Theta(n)$ operací

Přihrádkové řazení nemění pořadí stejných hodnot

Asymptotická složitost Radix sortu je $\Theta(n)$

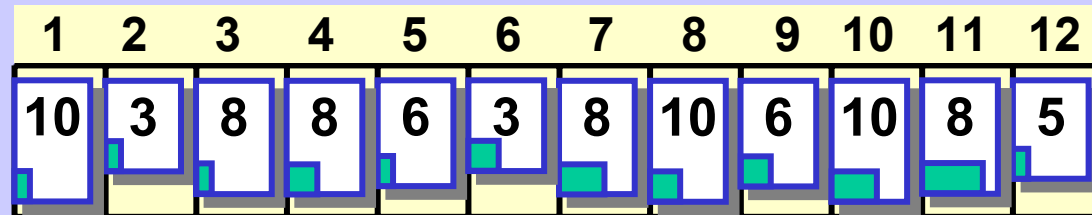
Je to stabilní řazení

Řazení

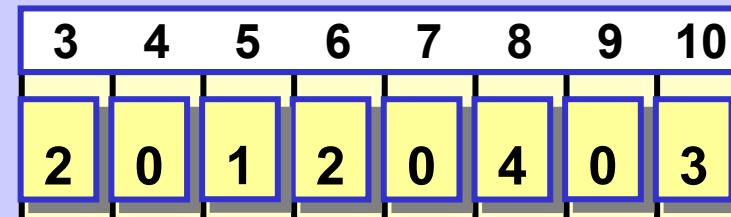
Counting sort

Counting sort

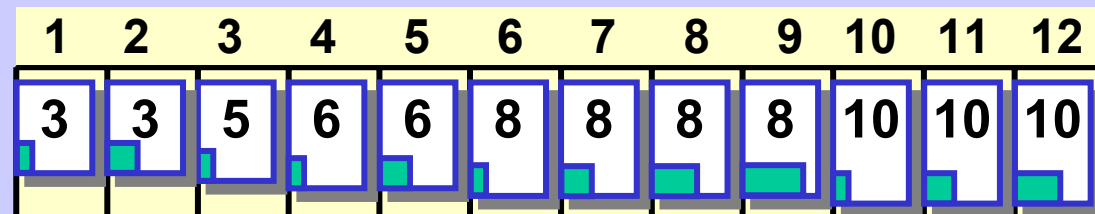
vstup
vstup.length == N



cetnost
cetnost.length == k
 $k = \max(\text{vstup}) - \min(\text{vstup}) + 1$



vystup
vstup.length == N



Counting sort

Krok 1

vynulování pole četností

3	4	5	6	7	8	9	10
0	0	0	0	0	0	0	0

jeden průchod vstupním polem

10	3	8	8	6	3	8	10	6	10	8	5
----	---	---	---	---	---	---	----	---	----	---	---

naplnění pole četností

3	4	5	6	7	8	9	10
2	0	1	2	0	4	0	3

Counting sort

Krok 2

jeden průchod

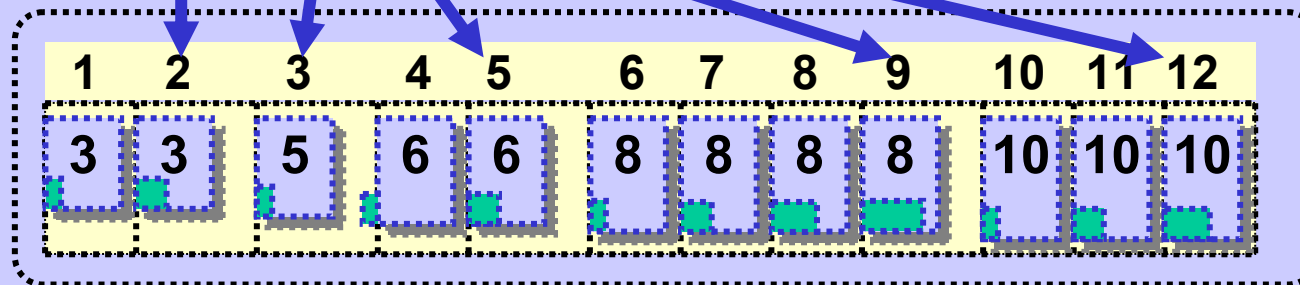
3	4	5	6	7	8	9	10
2	0	1	2	0	4	0	3

úprava pole četností

```
for(i = dMez+1; i <= hMez; i++)
    cetnost[i] += cetnost[i-1]
```

3	4	5	6	7	8	9	10
2	2	3	5	5	9	9	12

Prvek **cetnost[j]** obsahuje pozici posledního prvku s hodnotou **j** v budoucím výstupním poli.

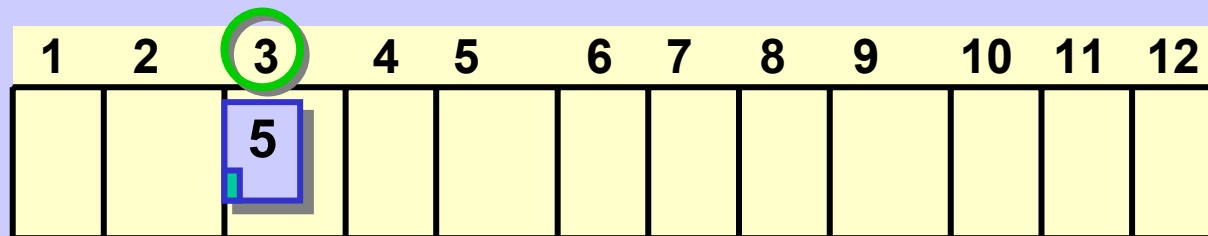
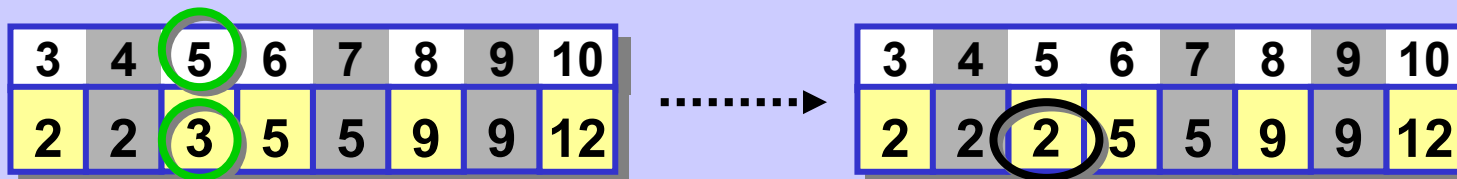
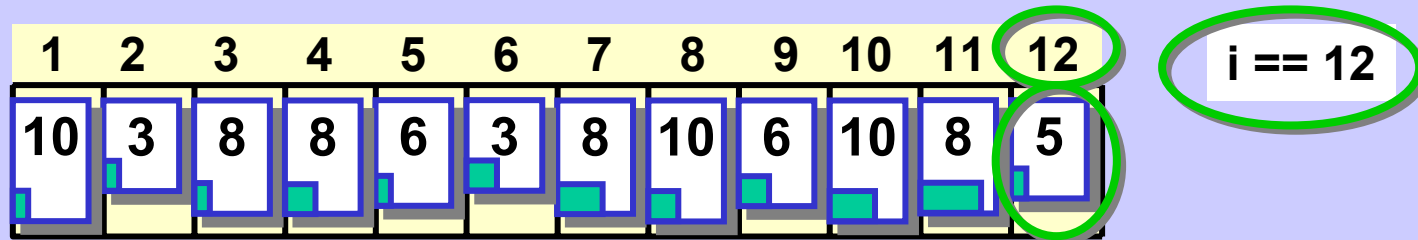


Counting sort

Krok 3

$i == N$

```
for(i = N; i > 0; i--) {
    vystup[cetnost[vstup[i]] = vstup[i];
    cetnost[vstup[i]]--;
}
```

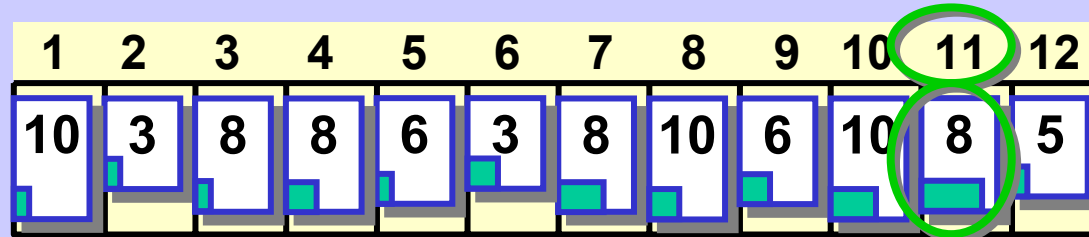


Counting sort

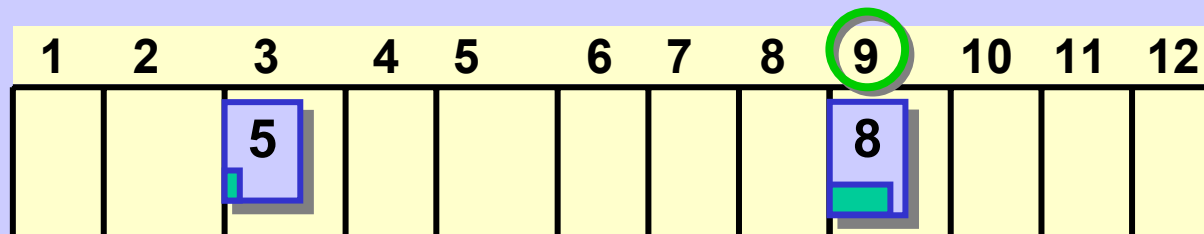
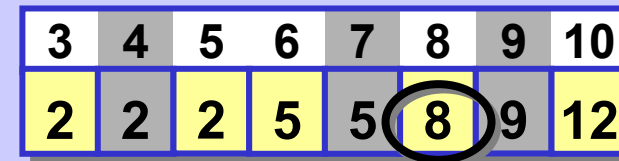
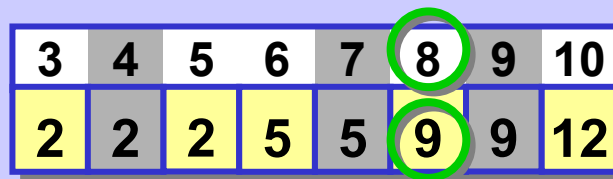
Krok 3

$i == N-1$

```
for(i = N; i > 0; i--) {  
    vystup[cetnost[vstup[i]] = vstup[i];  
    cetnost[vstup[i]]--;  
}
```



$i == 11$

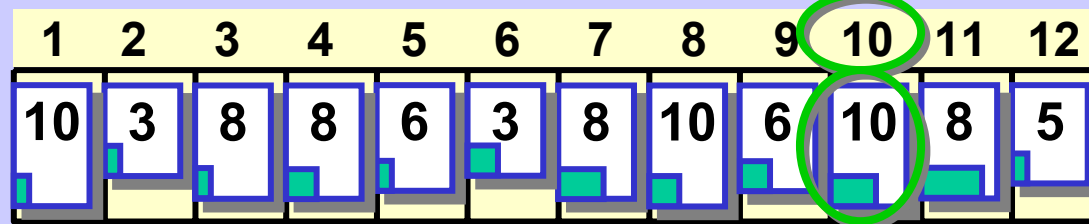


Counting sort

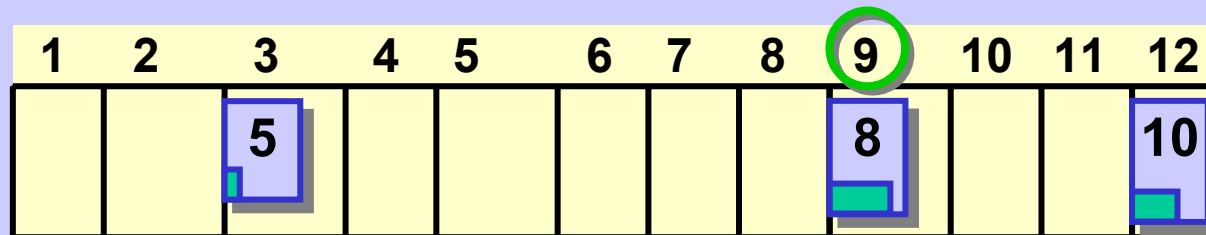
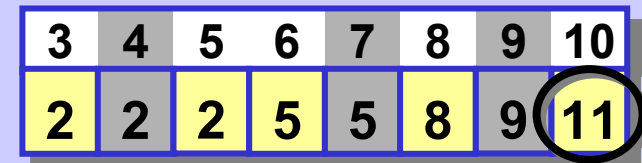
Krok 3

$i == N-2$

```
for(i = N; i > 0; i--) {
    vystup[cetnost[vstup[i]] = vstup[i];
    cetnost[vstup[i]]--;
}
```



$i == 10$



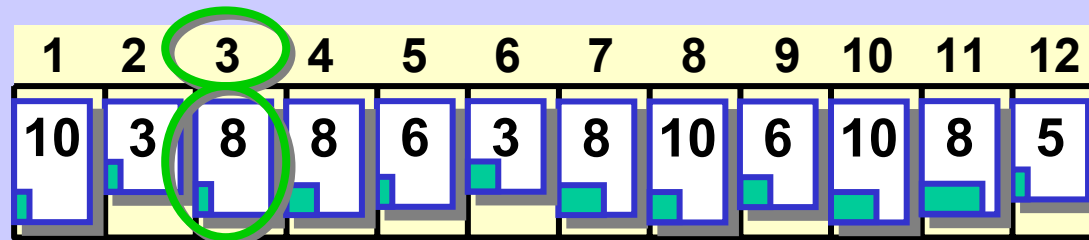
atd...

Counting sort

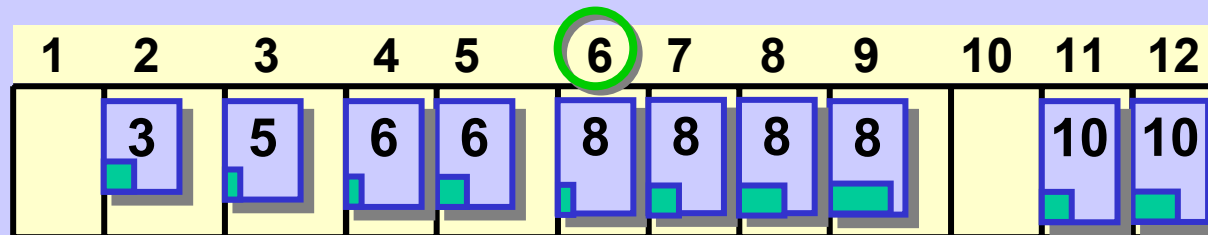
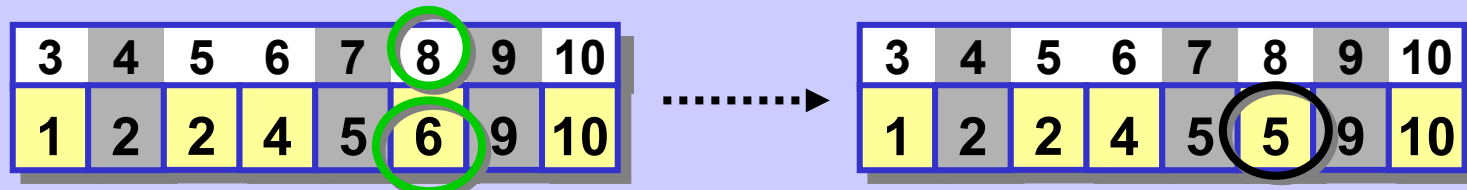
Krok 3

$i == 3$

```
for(i = N; i > 0; i--) {
    vystup[cetnost[vstup[i]] = vstup[i];
    cetnost[vstup[i]]--;
}
```



$i == 3$



atd...

Counting sort

Shrnutí

Krok 1 ... $\Theta(N)$ operací

Krok 2 ... $\Theta(k)$ operací

Krok 3 ... $\Theta(N)$ operací

Celkem ... $\Theta(k + N)$ operací

Pokud $k \leq N$,
je asymptotická složitost Counting sortu $\Theta(N)$

Counting sort je stabilní

N je velikost vstupního pole,
 k je velikost intervalu, v němž všechny vstupní hodnoty leží.

Různé algoritmy mají různou složitost

Algoritmus a program není totéž